

# Differenciálegyenletek. II. rész.

2018. május 7.

## Differenciálegyenletek osztályozása

A differenciálegyenleteket (DE) osztályozhatjuk típusuk szerint:

- *Közönséges differenciálegyenlet*, ODE

$y = y(x) = ?$  PI a rezgőmozgás DE :

$$y''(x) + y(x) = 0.$$

- *Parciális differenciálegyenlet*, PDE

$u = u(x, y, \dots) = ?$

PI:  $u = u(x, y) = ?$

$$u''_{xx}(x, y) + u''_{yy}(x, y) = 0.$$

## További osztályozás

- DE **RENDJE**  $n$ , ha az ismeretlen függvény legmagasabb rendű deriváltja  $n$ .
- DE lehet **IMPLICIT** és **EXPLICIT** alakú:  
DE explicit, ha olyan  $y = y(x)$  függvényt keresünk, melyre

$$y^{(n)} = f(x, y, \dots, y^{(n-1)}).$$

A DE implicit, ha nem explicit. Pl.  $F(x, y, \dots, y^{(n)}) = 0$ .

# Lineáris DE

A DE LINEÁRIS, ha  $y, y', \dots, y^{(n)}$  lineáris kifejezése szerepel:

$$a_1(x)y^{(n)}(x) + a_2(x)y^{(n-1)}(x) + \dots + a_{n+1}(x)y(x) = f(x),$$

ahol az  $a_k = a_k(x)$ .

A LDE HOMOGEN, ha  $f(x) = 0$ , egyébként inhomogén.

Ha  $a_k \in \mathbb{R}$ , akkor *állandó együtthatós* DE.

# Elsőrendű DE

Általános alak:  $y' = f(x, y)$ , ahol  $f : D \rightarrow \mathbb{R}$ , ahol  $D \subset \mathbb{R}^2$

DE megoldása:  $(a, b) \subset \mathbb{R}$  intervallum, ezen  $y : (a, b) \rightarrow \mathbb{R}$   
függvény, melyre

$$y'(x) = f(x, y(x)), \quad \forall x \in (a, b)$$

## Elsőrendű DE. Geometriai reprezentáció

A DE-hez tartozó IRÁNYMEZŐ:

$\forall (x, y) \in D$ -ben adott  $f(x, y)$  iránytangensű kicsi szakasz.

A DE megoldása: Olyan görbét keresünk, melynek minden pontjában az érintő  $\equiv$  kijelölt irány.

Ez az INTEGRÁLGÖRBE.

Ha adott  $(x_0, y_0)$  kezdőpont, akkor olyan görbét keresünk, mely átmegy ezen a ponton.

# Picard tétel

KEZDETI ÉRTÉK FELADAT, vagy CAUCHY-PROBLÉMA

$$y' = f(x, y), \quad y(x_0) = y_0$$

Tétel. (Egzisztencia és unicitás)

Adott  $(x_0, y_0) \in \text{int}D$ .  $f : D \rightarrow \mathbb{R}$  folytonos, és  $\exists L > 0$ :

$$|f(x, y_1) - f(x, y_2)| < L|y_1 - y_2| \quad \forall (x, y_1), (x, y_2) \in D.$$

Ekkor létezik  $I = (x_0 - \alpha, x_0 + \alpha)$ , és  $y : I \rightarrow \mathbb{R}$  megoldás, ami egyértelmű.

## Néhány speciális elsőrendű differenciálegyenlet. Ism.

1. *Szeperábilis DE.*  $y' = h(x)g(y)$ . Ennek megoldása:

$$\int \frac{1}{g(y)} dy = \int h(x) dx.$$

2. *Szeperábilisra visszavezethető DE.* Pl.  $y' = f\left(\frac{y}{x}\right)$  alakú.

Ekkor az  $u(x) = \frac{y(x)}{x}$  helyettesítéssel:  $u' = \frac{f(u) - u}{x}$ .

3. *Lineáris DE:*  $y' = a(x)y + f(x)$ .

4. *Lineáris helyettesítéssel megoldható DE:*  $y' = f(ax + by)$

alakú. Ekkor  $u(x) = ax + by(x)$ : helyettesítéssel

$$u' = a + bf(u).$$



# Lineáris differenciálegyenlet

Lineáris Differenciál Egyenlet **LDE általános eset:**

$$y' = ay + b$$

ahol  $a = a(x)$ ,  $b = b(x)$  ahol  $a(x)$ ,  $b(x)$  adott függvények.

- Ha  $b(x) \equiv 0$ , akkor a DE *homogén*
- Ha  $b(x) \neq 0$ , akkor a DE *inhomogén*.

## Homogén LDE

$$y' = ay, \quad a = a(x)$$

**Állítás.**

A homogén LDE általános megoldása:

$$y(x) = ce^{A(x)}, \quad c \in \mathbf{R}$$

ahol

$$A(x) = \int a(x) dx$$

az  $a$  függvény egyik primitív függvénye

# Állandó együtthatós homogén LDE

Speciális eset.

$$y' = ay, \quad y(x_0) = y_0$$

ahol  $a(x) \equiv a$  konstans, és  $x_0, y_0$  adott számok.

A Cauchy feladat megoldása

$$y(x) = y_0 e^{a(x-x_0)}.$$

# Inhomogén LDE. $y' = ay + b$

Tétel.

A LDE megoldásainak struktúrája:

1. Ha  $y_1$  a H LDE mo-a és  $y_2$  az IH LDE mo-a



$y_1 + y_2$  az inhomogén LDE mo-a

2. Ha  $y_1$  és  $y_2$  az inhomogén LDE mo-a



$y_1 - y_2$  a homogén LDE mo-a

## Inhomogén LDE. $y' = ay + b$

A homogén egyenlet megoldása  $y = ce^{A(x)}$ , ahol  $c \in \mathbb{R}$ ,  $A' = a$ .

Az inhomogén egyenlet megoldását így keressük:

$$y = u(x)e^{A(x)}, \quad u = u(x) = ?$$

( $c \simeq u(x)$ ), konstans helyett függvény.

Az inhomogén DE általános megoldása:

$$y(x) = \underbrace{e^{A(x)}}_c \left( \underbrace{c + \int b(x)e^{-A(x)} dx}_{\text{konkrét megoldás}} \right)$$

- az első tag a homogén egyenlet általános megoldása,
- a második az inhomogén egyenlet egy konkrét megoldása.

# Lineárisan független függvények

Definíció.

Adott  $y_1, y_2, \dots, y_n : D \rightarrow \mathbb{R}$ , közös  $D \subset \mathbb{R}$  ÉT. Ezek LINEÁRISAN FÜGGETLENEK, ha

$$y(x) = c_1 y_1(x) + \dots + c_n y_n(x) \equiv 0 \iff c_1 = \dots = c_n = 0.$$

1. Példa.  $y_1(x) = 1$ ,  $y_2(x) = x$ , ...,  $y_n(x) = x^{n-1}$ , és  $D = (a, b)$ . Tetszőleges lineáris kombinációjuk polinom:

$$c_1 + c_2 x + \dots + c_n x^{n-1}.$$

Ha egy polinom egy intervallumon eltűnik, akkor valóban minden együtthatója 0.

2. Példa.  $D = [0, 2\pi]$ , és

$$y_1(x) = \sin(x), \quad y_2(x) = \sin(2x), \quad \dots \quad y_n(x) = \sin(nx).$$

Trig. rendszer ortogonális  $\implies$  lineárisan fttlenek.

3. Példa.  $D = [0, 2\pi]$ , és

$$y_1(x) = \sin^2(x), \quad y_2(x) = \cos(2x), \quad y_3(x) = \cos^2(x).$$

Lineárisan összefüggők.

4. Példa.  $a_1 < a_2 < \dots < a_n$ .  $I \subset \mathbb{R}$  intervallum.

$$y_1(x) = e^{a_1 x}, \quad y_2(x) = e^{a_2 x}, \quad \dots, \quad y_n(x) = e^{a_n x}$$

A rendszer lineárisan független. Teljes indukció  $n$ -re.  $\checkmark$

# Feltétel lineáris függetlenségre

Definíció.

Tfh  $y_1, \dots, y_n : D \rightarrow \mathbb{R}$   $(n - 1)$ -szer differenciálhatóak. A

WRONSKI DETERMINÁNS:

$$W[y_1, \dots, y_n](x) = \det \begin{pmatrix} y_1(x) & y_2(x) & \dots & y_n(x) \\ y_1'(x) & y_2'(x) & \dots & y_n'(x) \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ y_1^{(n-1)}(x) & \dots & \dots & y_n^{(n-1)}(x) \end{pmatrix}.$$

$W[y_1, \dots, y_n] : D \rightarrow \mathbb{R}$  is egy valós függvény.



**Állítás.** Tfh  $y_1, \dots, y_n : D \rightarrow \mathbb{R}$  lineárisan összefüggőek és  $(n - 1)$ -szer differenciálhatók. Ekkor

$$W[y_1, \dots, y_n] = 0.$$

**Bizonyítás.** Lineárisan összefüggőek  $\implies$

$$c_1 y_1 + \dots + c_n y_n = 0, \quad \text{pl } c_1 \neq 0$$

Ekkor:  $y_1 = -\frac{c_2}{c_1} y_2 - \dots - \frac{c_n}{c_1} y_n.$

Ugyanígy:  $y_1' = -\frac{c_2}{c_1} y_2' - \dots - \frac{c_n}{c_1} y_n'. \quad y_1^{(k)} = \dots$

Tehát a mátrix első oszlopa  $\equiv$  többi lineáris kombinációja

$\implies$  a mátrix szinguláris.

# Lineáris függetlenség és Wronski determináns

*Következmény.* Ha  $W[y_1, \dots, y_n](x) \neq 0$  valamely  $x$ -ben, akkor  $y_1, \dots, y_n$  lineárisan független rendszert alkotnak.

**Állítás.** Ha  $y_1, \dots, y_n$   $n$ -szer differenciálhatók  $D$ -ben, akkor  $W[y_1, \dots, y_n] = 0$ ,  $\iff y_1, \dots, y_n$  lineárisan összefüggők.

*Példa.*

$$y'(x) + g(x)y(x) = 0.$$

Legyen ennek két megoldása  $y_1$  és  $y_2$ . Ezek Wronski determinánsa:

$$W[y_1, y_2] = \det \begin{pmatrix} y_1 & y_2 \\ y_1' & y_2' \end{pmatrix} = \det \begin{pmatrix} y_1 & y_2 \\ -g(x)y_1 & -g(x)y_2 \end{pmatrix} = 0.$$

$\implies$  Lineárisan összefüggőek,  $y_1 = cy_2$  vmely  $c \in \mathbb{R}$ .

*Következmény.* Az elsőrendű HLDE megoldása KONSTANS SZORZÓTÓL eltekintve egyértelmű. Ha adott egy megoldása, akkor az összes többi kifejezhető ennek konstans-szorosaként.