

Nemlineáris Dinamikai Modellek a Biológiában

Fitzhugh-Nagumo neuron modell

12. gyakorlat

Juhász János (juhasz.janos@itk.ppke.hu)

Schäffer Katalin (sch.katalin17@gmail.com)

Neuron modellek

- Cél: az idegrendszer működésének leírása, modellezése
- Egység: idegsejtek (ezek viselkedését kell ismerni)
- Idegsejt viselkedése: akciós potenciál (AP) képzés, továbbítás
- Az idegsejtek hálózatának viselkedése az igazán érdekes
- A HH modell nagyon pontos, részletes (mind a mai napig referenciaként szolgál)
- De bonyolult és nehezen számolható (3 ODE + 1 PDE)
 - > egyszerűbb modellek kellene, amik ugyanúgy mutatják az elvárt viselkedést (AP alak, mindent vagy semmit elv,...)

Fitzhugh-Nagumo modell

Egyszerűsített HH (2 db ODE):

$$\dot{x} = c \left(y + x - \frac{1}{3} x^3 + I \right)$$

x (vagy v):

- harmadrendű görbe
- a HH-ban a V és az m változóknak felel meg
-> ebben látszik az AP
- a gyors változásokat írja le a rendszerben
- nagy válaszok

$$\dot{y} = \frac{1}{c} \left(a - x - by \right)$$

y (vagy w):

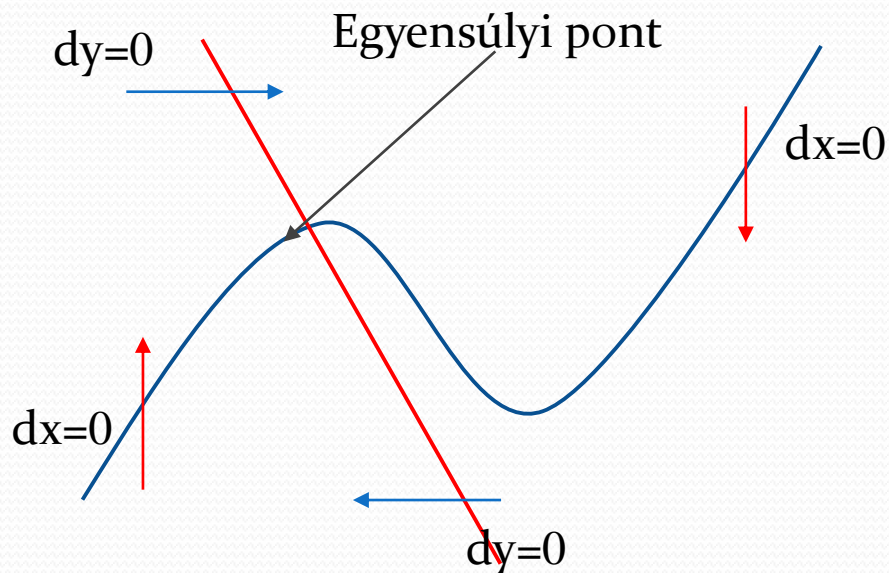
- lineáris
- a HH-ban a n és a h változóknak felel meg
- a lassú változásokat írja le a rendszerben
- kis válaszok

Fitzhugh-Nagumo modell

Dinamika a $dx=0$, $dy=0$ görbék mentén:

$$\dot{x} = c \left(y + x - \frac{1}{3} x^3 + I \right)$$

$$\dot{y} = \frac{1}{c} (a - x - by)$$

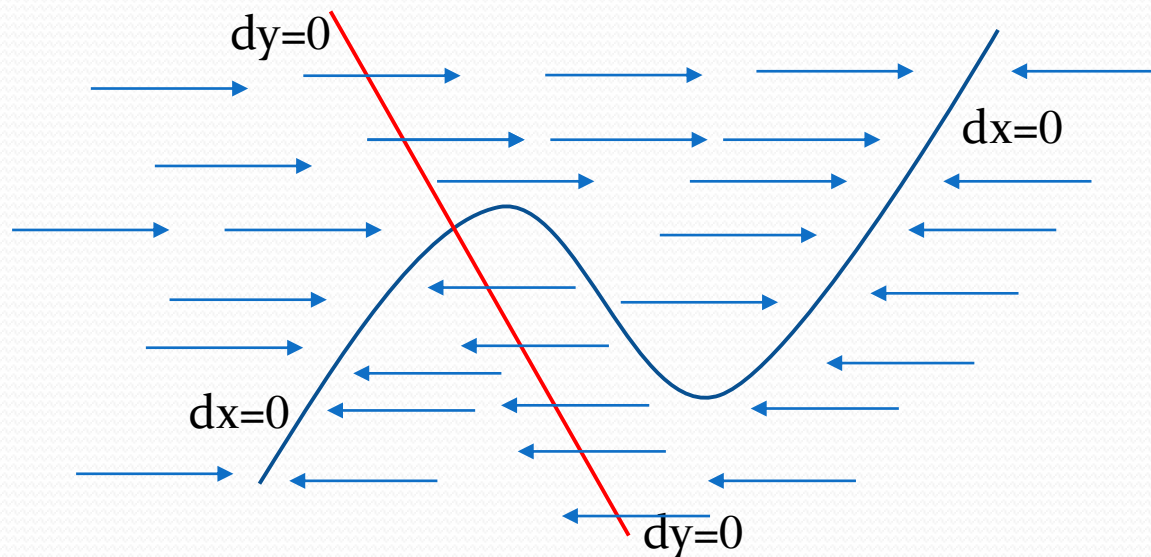


Fitzhugh-Nagumo modell

Az x irányú változások a meghatározóak (gyors változó):

$$\dot{x} = c\left(y + x - \frac{1}{3}x^3 + I\right)$$

$$\dot{y} = \frac{1}{c}\left(a - x - by\right)$$

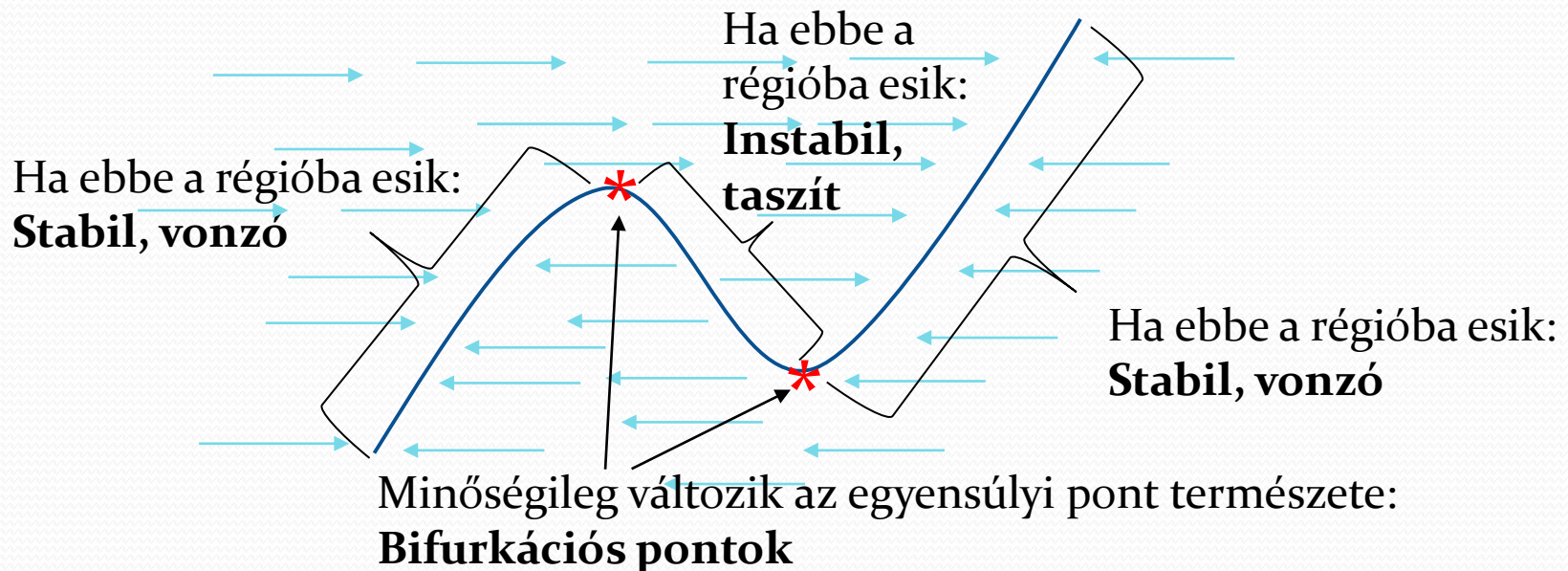


Fitzhugh-Nagumo modell

Az egyensúlyi pont ($dx=0$, $dy=0$ metszéspont) természetete:

$$\dot{x} = c\left(y + x - \frac{1}{3}x^3 + I\right)$$

$$\dot{y} = \frac{1}{c}(a - x - by)$$



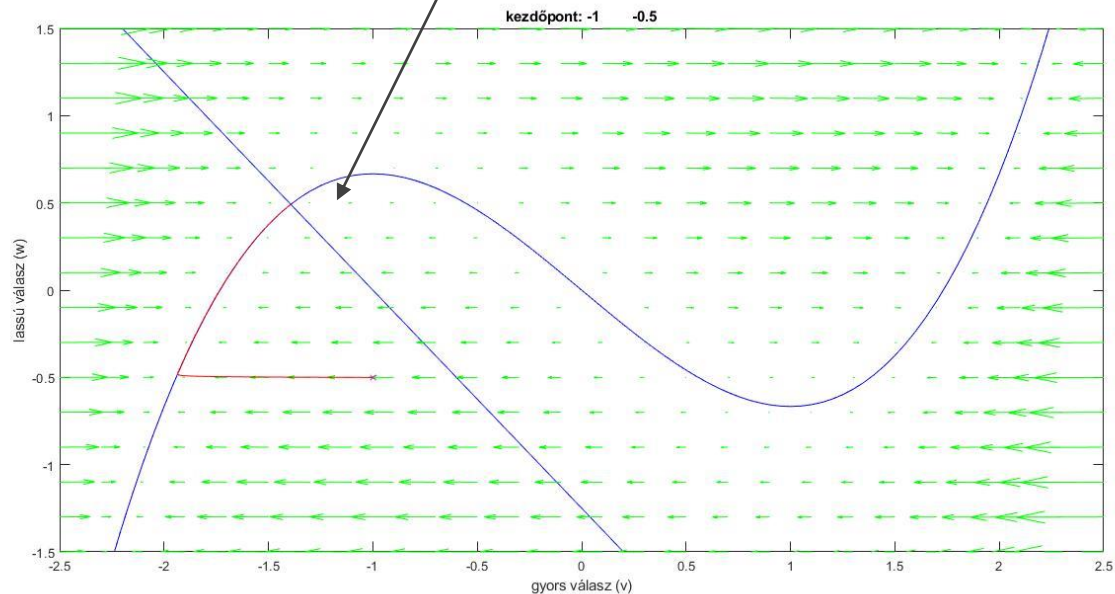
Fitzhugh-Nagumo modell

A trajektóriák lefutása $a = -1$ esetén:

$$\dot{x} = c \left(y + x - \frac{1}{3} x^3 + I \right)$$

$$\dot{y} = \frac{1}{c} (a - x - by)$$

Stabil, vonzó egyensúlyi pont



Fitzhugh-Nagumo modell

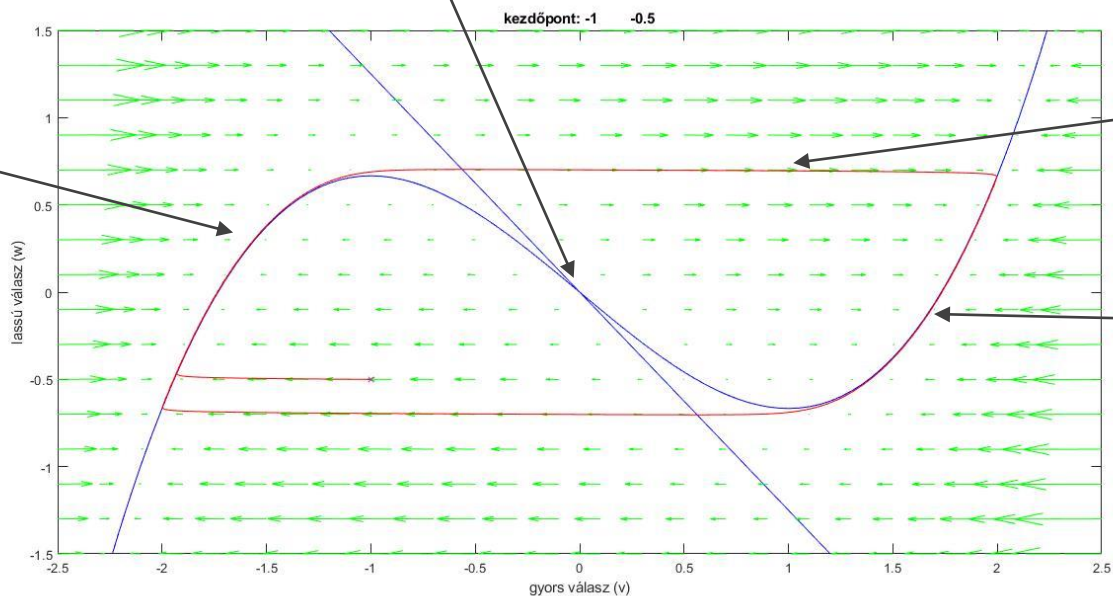
A trajektóriák lefutása $a=0$ esetén:

$$\dot{x} = c \left(y + x - \frac{1}{3} x^3 + I \right)$$

$$\dot{y} = \frac{1}{c} (a - x - by)$$

Stabil, vonzó
periodikus
pálya

Instabil, taszító egyensúlyi pont



Gyors változás

Lassú változás

Fitzhugh-Nagumo modell

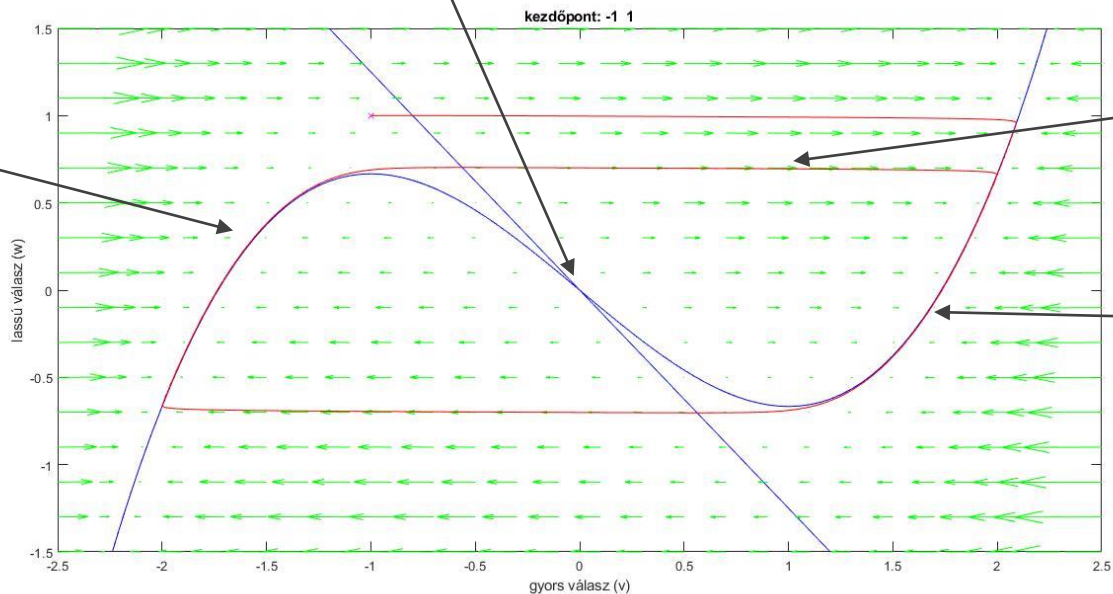
A trajektóriák lefutása $a = 0$ esetén:

$$\dot{x} = c \left(y + x - \frac{1}{3} x^3 + I \right)$$

$$\dot{y} = \frac{1}{c} (a - x - by)$$

Stabil, vonzó periodikus pálya
A pályán kívülről és belülről is vonz

Instabil, taszító egyensúlyi pont



Gyors változás

Lassú változás

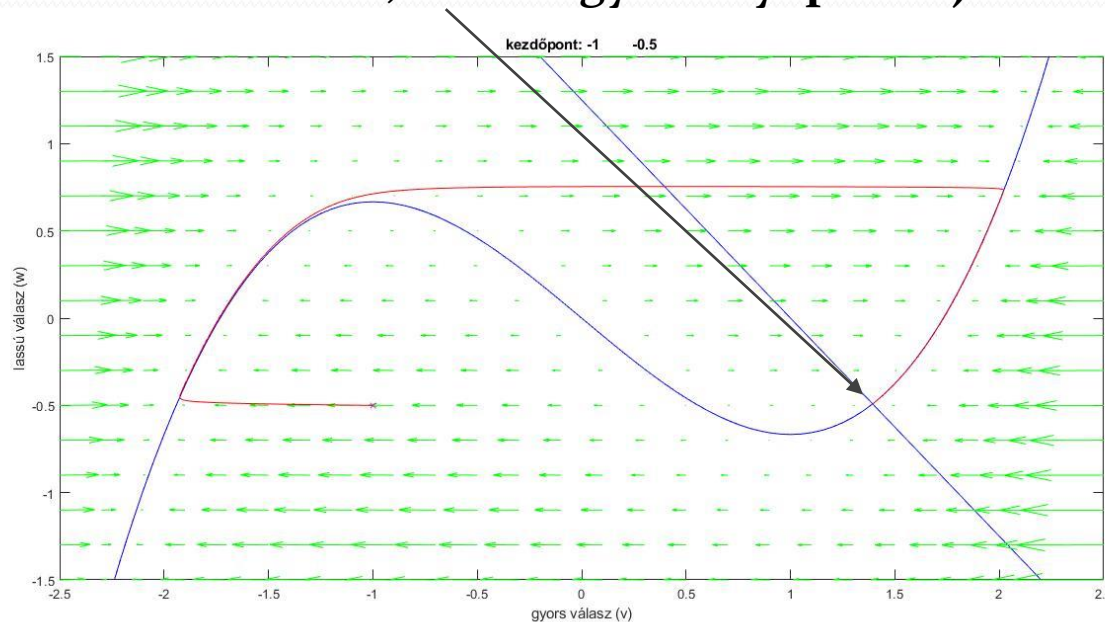
Fitzhugh-Nagumo modell

A trajektóriák lefutása $a=1$ esetén:

$$\dot{x} = c \left(y + x - \frac{1}{3} x^3 + I \right)$$

$$\dot{y} = \frac{1}{c} (a - x - by)$$

Stabil, vonzó egyensúlyi pont újra



Az ilyen bifurkációkat, amikor egy **stabil pontból stabil pálya** keletkezik (vagy fordítva) **Hopf bifurkációnak** nevezzük.

Feladatok

- Implementáld a FN egyenletrendszert a `gyak12_FN.m` kódba!
 - Paraméterek:
 - $a = -0,7$
 - $b = 0.8$
 - $c = 12.5$
 - $I = 0$ (egyelőre)

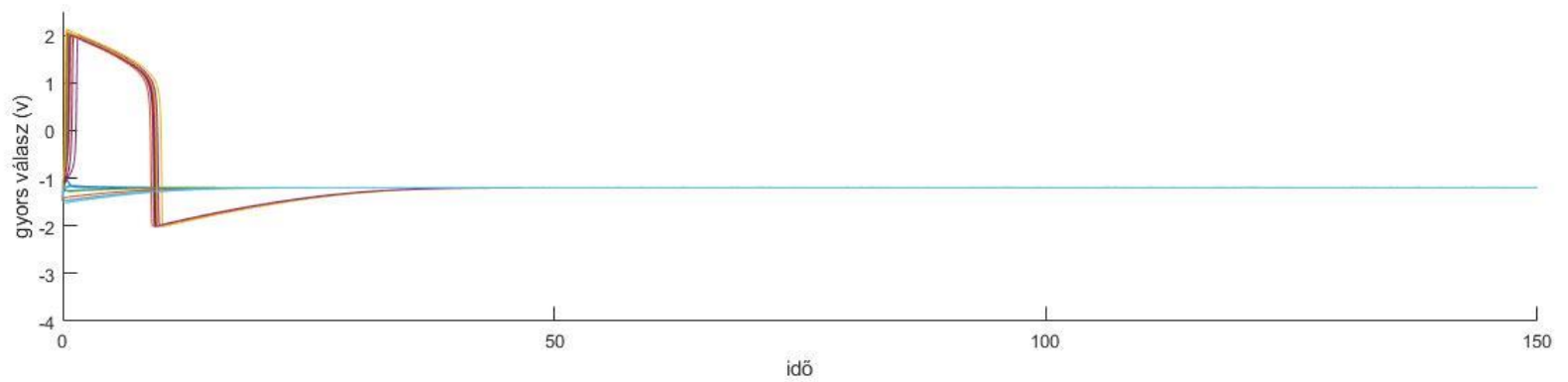
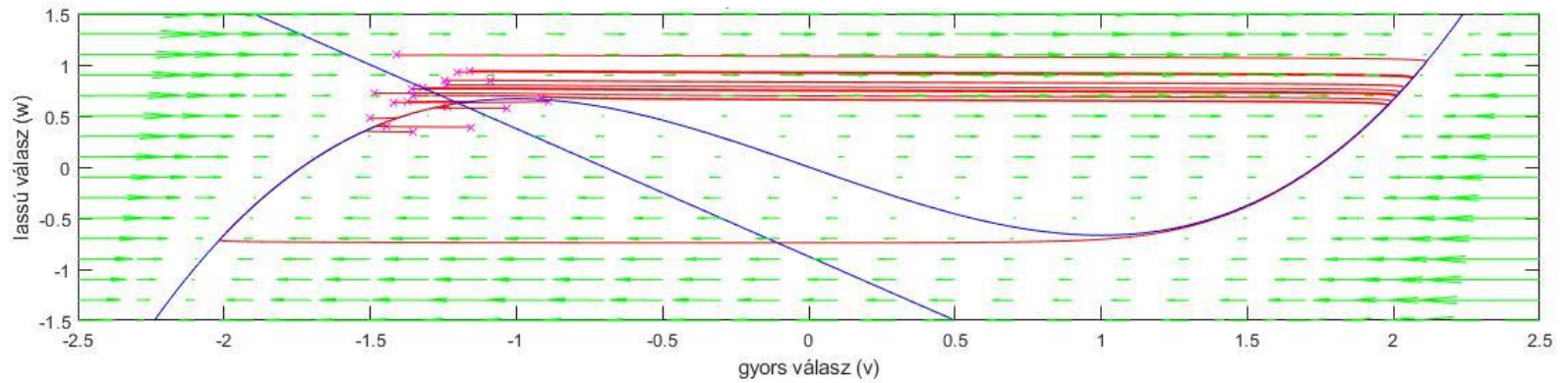
Feladatok

- Vizsgáld meg a rendszert az alábbiak szerint:
 1. Indíts random helyekről trajektóriákat az egyensúly körül! Mit jelez a vektormező? Hogy látszik rajta a gyors és a lassú komponens?
 2. Mikor alakul ki akciós potenciál (markáns változás, „hurok” a gyors komponensben)? Mérd ki ennek a határát az egyensúlyi helyzet környékén! Milyen ez az AP?
 3. Adj áramot (I) a rendszerbe (gerjesztés)! Nézd meg hogyan változik a rendszer viselkedése! Hol vannak bifurkációs pontok?
 - I értéke pl: $0 : 0.1 : 2$
 4. Tartsd 50 időegységig -60 mV-os hiperpolarizációban (gátlás alatt) a membránt (adj rá negatív áramot), majd szüntesd meg a „lefojtást”. Mi történik ekkor? Figyeld meg a folyamat időbeli lefutása során a lassú és gyors komponenst!
 - A módosított egyenleteket (amik kezelik a áram változtatását) az [FNode.m](https://fnode.m)-be implementáld!

Megoldások 1.

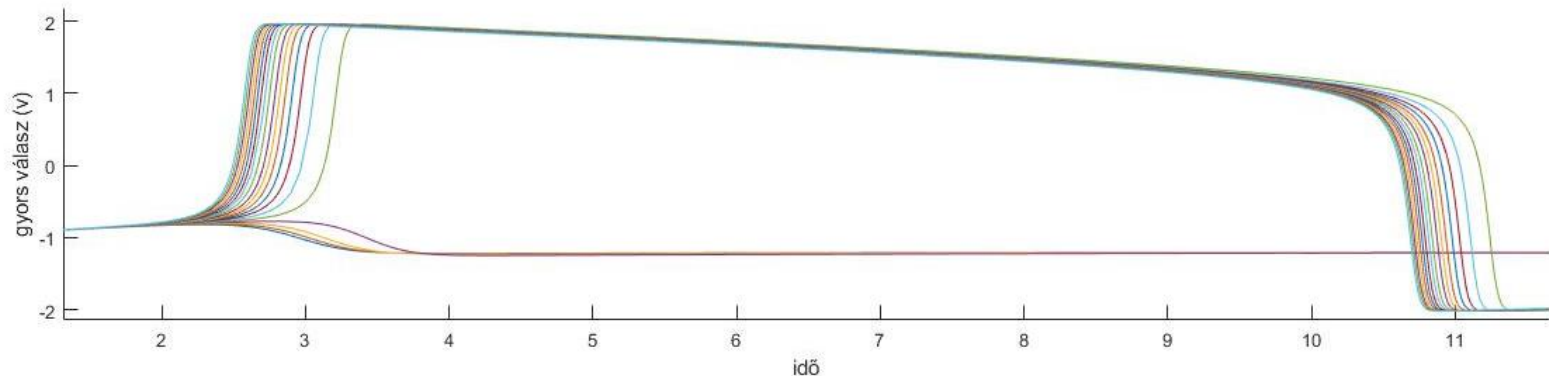
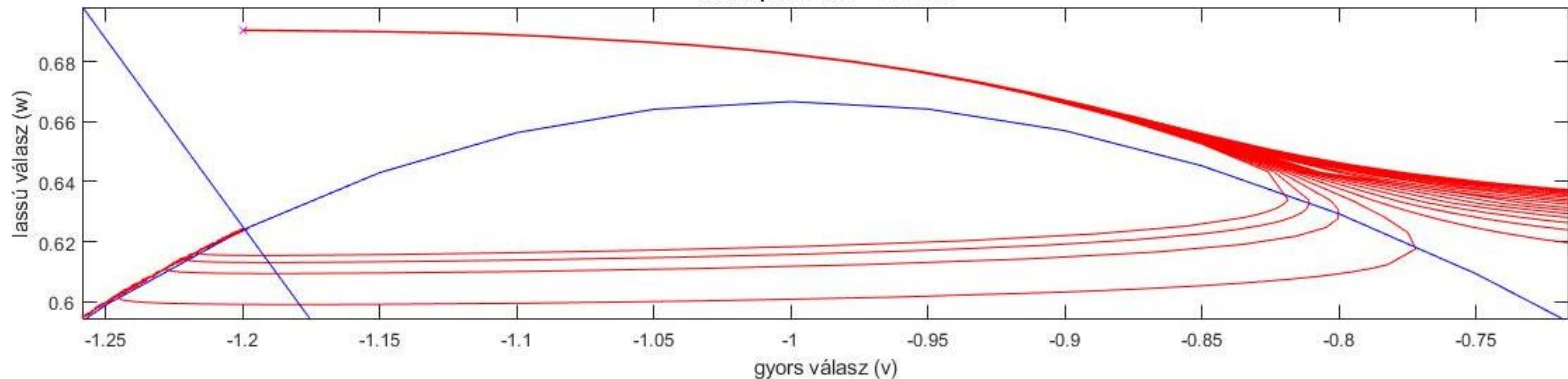
- Indíts random helyekről trajektóriákat az egyensúly körül!
Mit jelez a vektormező? Hogy látszik rajta a gyors és a lassú komponens?
 - A gyors komponens mentén sokkal erősebb a vektormező (szinte vízszintes gradiensek)
- Mikor alakul ki akciós potenciál?
 - 1. benyomás:
 - Ha a harmadrendű görbe fölött van a kezdőpont, akkor "fordul át" a pálya,
 - > akkor van kitérés a gyors komponensben (ami a feszültség változást is tartalmazza)
 - > tehát ekkor van AP

Megoldások 1.



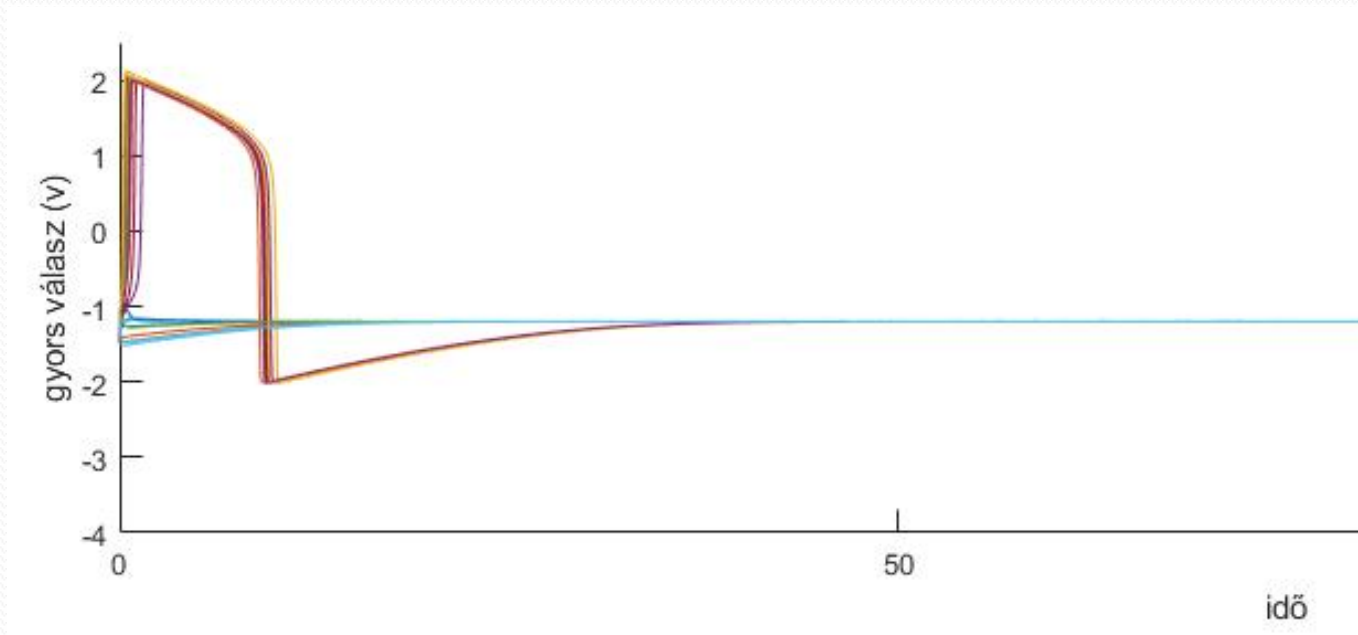
Megoldások 2.

- Mikor alakul ki akciós potenciál (markáns változás, „hurok” a gyors komponensben)? Mérd ki ennek a határát az egyensúlyi helyzet környékén!
 - az 1. tippünknél komplexebb a kép, a harmadrendű görbe környékén más a lassú változónak is van hatása...



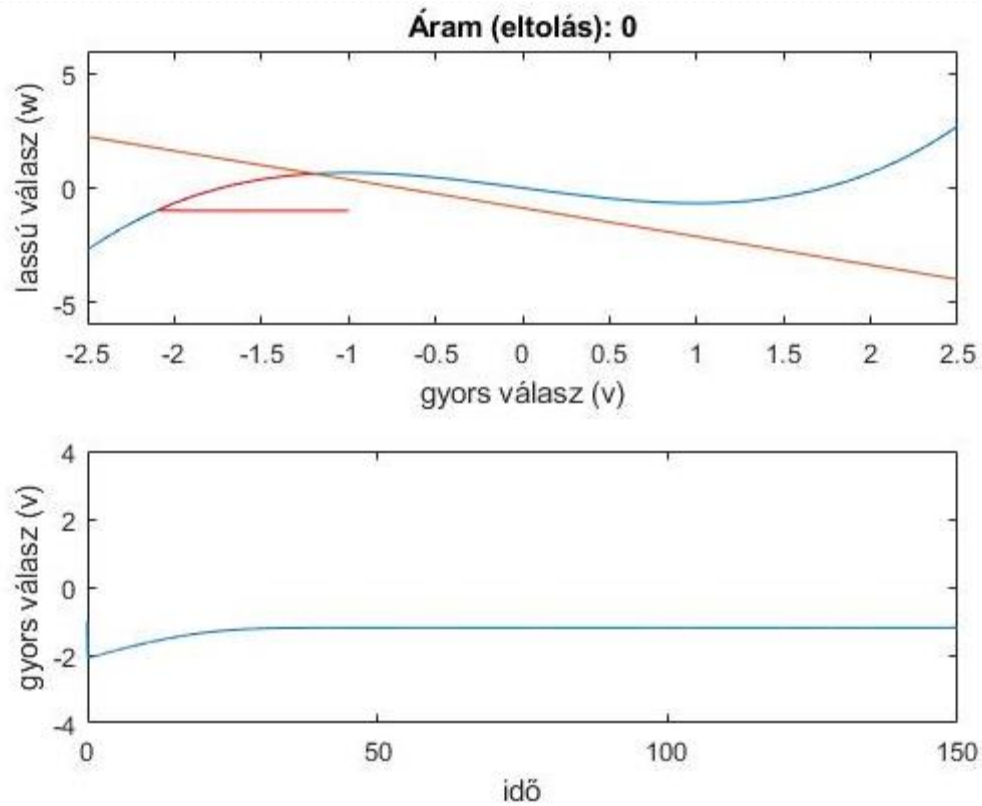
Megoldások 2.

- Milyen ez az AP?
 - Az AP a HH modellben látotthoz hasonlít:
 - depolarizáció, repolarizáció, hiperpolarizáció, nyugalmi állapot
 - Mindent vagy semmit elv
 - A különböző AP-k alakja, kezdete, lefutása hasonló



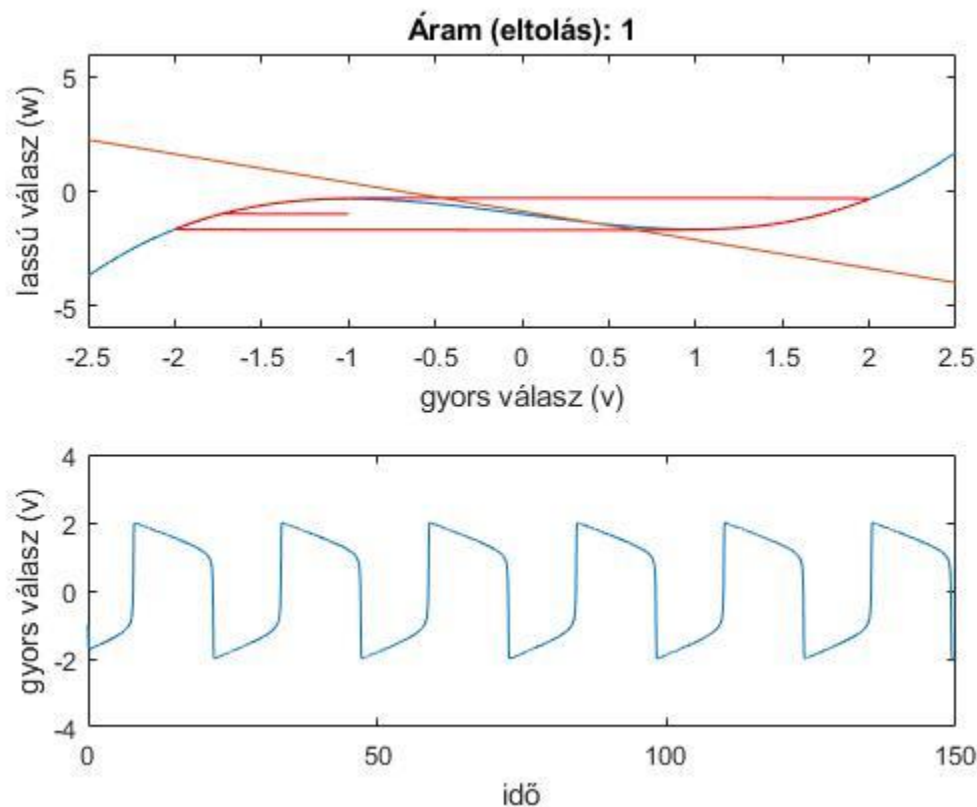
Megoldások 3.

- Adj áramot (I) a rendszerbe (gerjesztés)! Nézd meg hogyan változik a rendszer viselkedése! Hol vannak bifurkációs pontok?
 - **stabil pont** \rightarrow Hopf bifurkáció (pálya születik) \rightarrow stabil, vonzó periodikus pálya \rightarrow Hopf bifurkáció (pálya meghal) \rightarrow stabil pont



Megoldások 3.

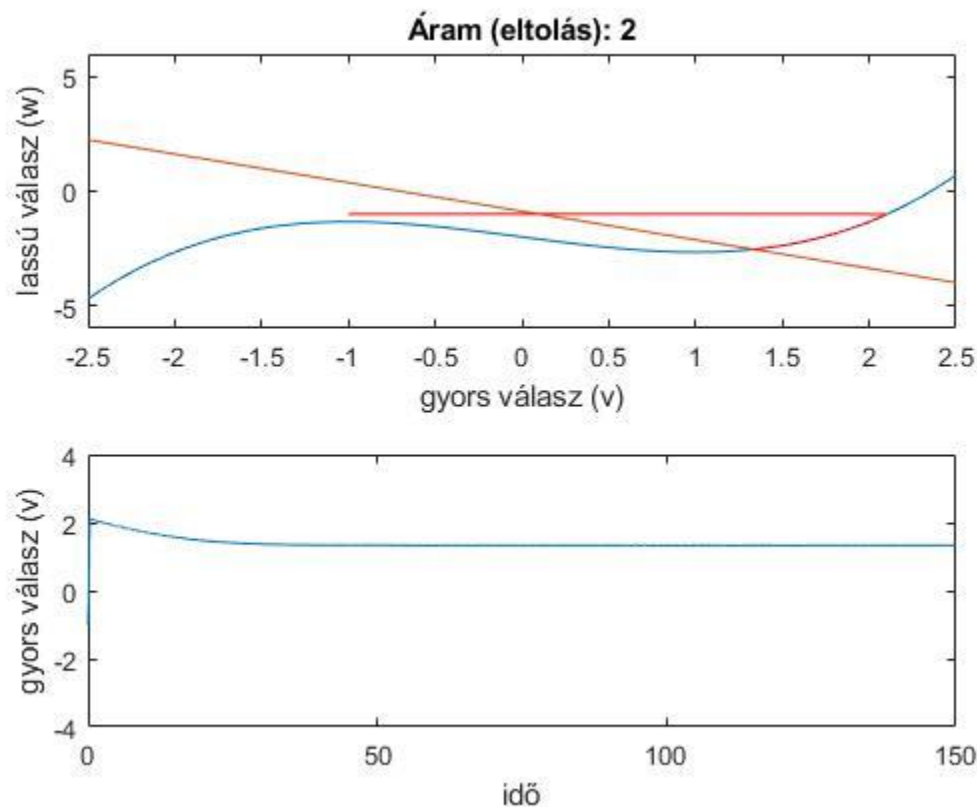
- Adj áramot (I) a rendszerbe (gerjesztés)! Nézd meg hogyan változik a rendszer viselkedése! Hol vannak bifurkációs pontok?
 - stabil pont \rightarrow Hopf bifurkáció (pálya születik) \rightarrow **stabil, vonzó periodikus pálya** \rightarrow Hopf bifurkáció (pálya meghal) \rightarrow stabil pont



AP-k sorozata
(a periodikus
megoldásból)

Megoldások 3.

- Adj áramot (I) a rendszerbe (gerjesztés)! Nézd meg hogyan változik a rendszer viselkedése! Hol vannak bifurkációs pontok?
 - stabil pont \rightarrow Hopf bifurkáció (pálya születik) \rightarrow stabil, vonzó
 - periodikus pálya \rightarrow Hopf bifurkáció (pálya meghal) \rightarrow **stabil pont**

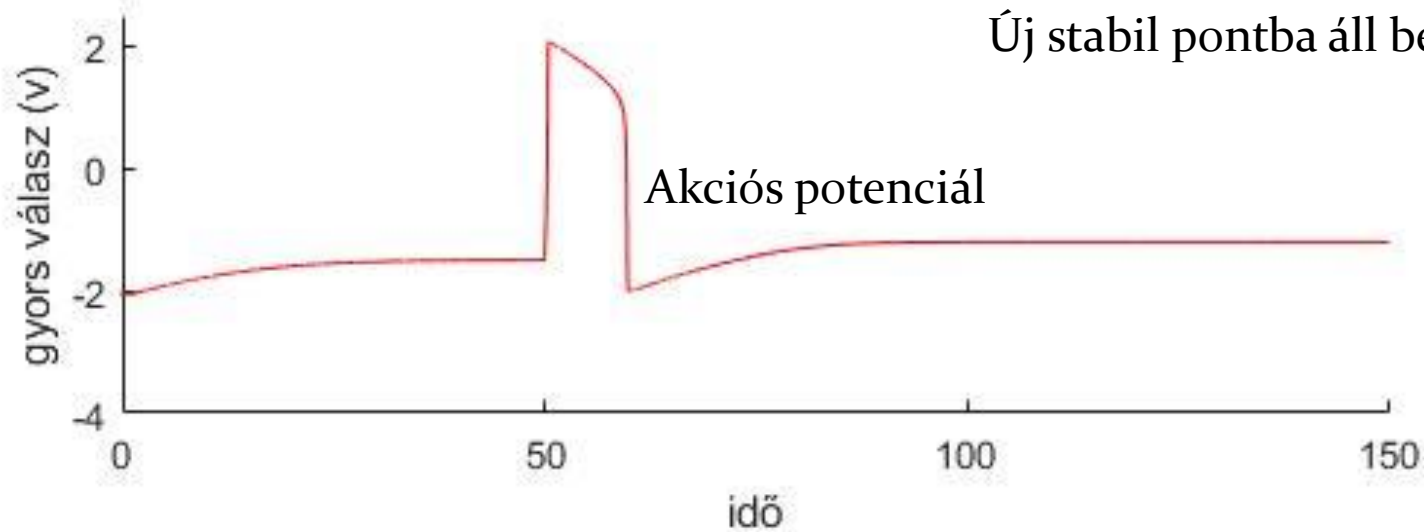
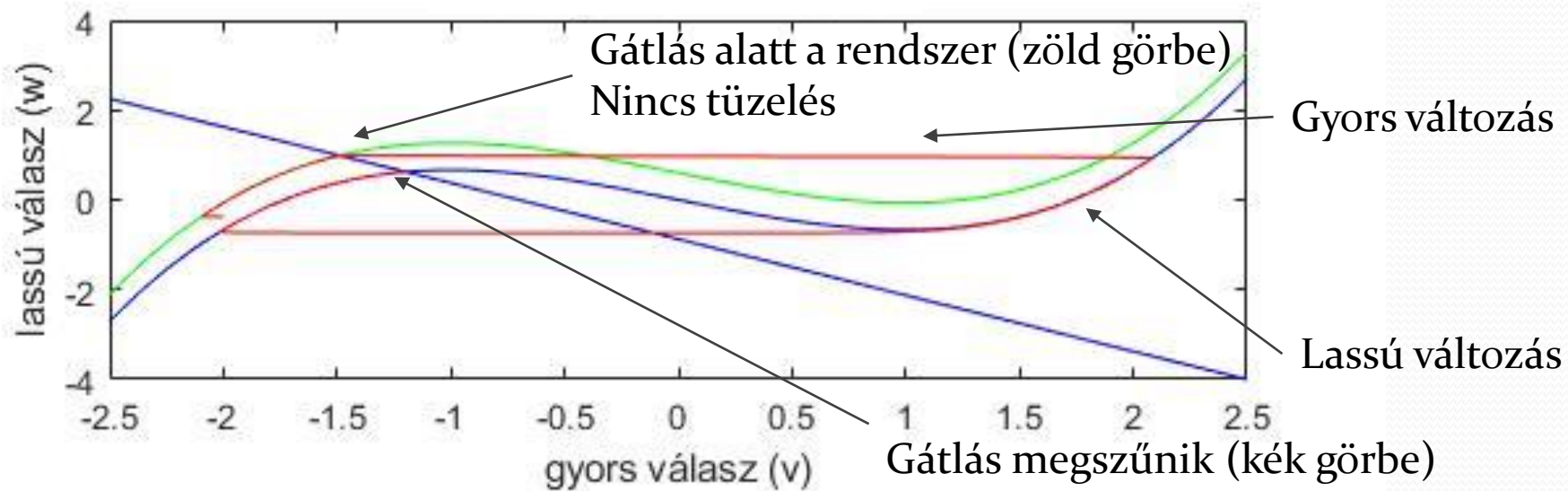


Bifurkációs pontok:
A $dx=0$ görbe lokális minimumánál és maximumánál

Megoldások 4.

- Tartsd 50 időegységig -60 mV-os hiperpolarizációban (gátlás alatt) a membránt (adj rá negatív áramot), majd szüntesd meg a „lefojtást”. Mi történik ekkor? Figyeld meg a folyamat időbeli lefutása során a lassú és gyors komponenst!
 - hiperpolarizált sejt nem tüzel, ha ennek vége, akkor már létrejöhet az AP (megfelelő paraméterek esetén) külső gerjesztés nélkül is
 - az egyensúlyi pontokat változtattuk

Megoldások 4.





Köszönjük az egész féléves figyelmet!