

1, feladat

a, Adja meg (hatvány alak elég) összesen hány különböző egy-dimenziós CA szabály létezik, válaszát indokolja!

c, Bizonyítsa be, hogy a CNN cellát leíró egyenlet dinamikája korlátos!

2, feladat

Az alábbi függvények közül mely(ek) lehet(nek) egy tetszőlegesen választott dinamika Ljapunov függvénye(i) a pozitív valós számok halmazán? Mely(ek)re teljesülnek a Ljapunov tulajdonságok? Válaszát indokolja

a, $f(x) = \cos(3x) + \sin(x) + 7$

b, $f(x) = 3/(x+2)$

3, feladat

Bizonyítsa be, hogy amennyiben az A template centrálisan szimmetrikus, akkor a rendszer teljes visszacsatolását leíró $\hat{A}$ mátrix a hagyományos értelemben véve szimmetrikus.

4, feladat

Ismertesse (rajzolja le) a CNN-UM struktúráját, részeit és funkcióikat (extended cell + GAPU)!

5, feladat (8 pont)

a, Adja meg a standard CNN dinamikát és az abban szereplő változókat, kifejezéseket!

b, Írja le a template tervezés lépéseit!

c, Adja meg az alábbi kifejezésekhez tartozó MATLAB (MatCNN) kódot, vagy a megadott kód jelentését

mCNN.STATE

A CNN dinamikában szereplő bemenet (u)

cnn_setenv;

mCNN.TimeStep = 0.1;

A 'temlib_plus' template library beállítása

6, feladat

a, Írja le a 147-es 1Ds CA szabály igazságtáblázatát!

c, Adjon meg egy CA szabályt, mely megegyezik a komplementisével

c, melyik 1D-s CA szabály Truing teljes?

7, feladat

Tervezzon meg egy zero feedback template-et, mely fekete bemenetre fekete kimenetet, fehér bemenetre pedig középszürke (0) kimenetet ad.
(segítség: $W \rightarrow \text{Gray}(0)$; $B \rightarrow B$)

8, feladat

DP-plot segítségével lássa be, hogy a LOGAND template stabil pontjai valóban megfelelnek az elvártaknak
(segítség: $A_{00}=2$; $B_{00}=1$; $z=-1$)

9, feladat

Tervezzon meg egy template-et mely csak azon mintázatokat ismeri fel (azokra ad fekete kimenetet), melyek legfeljebb egy pixellel térnek el a lent megadott mintától
(B- fekete pixel, W- fehér pixel, X – tetszőleges pixel)

X	W	X
B	W	W
B	B	B

1.

a.) Egydimenziós CA szabálynak 3 változója van: C_{-1}, C_0, C_{+1} by az igazságtáblának $2^3 = 8$ sora van. ✓

Ennek lehetséges kitöltési módjainak száma: $2^8 = 256$.
Tehát 256 ~~lehetőség~~ egydimenziós szabály létezik.

b.) CNN cellát leíró egyenlet:

$$\dot{x} = -x + \sum A(i,j;k,l) \cdot y_{k,l} + \sum B(i,j;k,l) u_{k,l} + z.$$

Az egyenletben $|y_{k,l}(t)| \leq 1$ (output fu. tulajd.) ✓

$|A(i,j;k,l)|$ és $|B(i,j;k,l)|$ ~~korlátos~~ ^{korlátos} ~~véges~~ ^{véges}
 z ~~korlátos~~, véges, legyen $z^* = \max |z(t)|$.

Ennek megfelelően: $|x_i(t)| \leq z^* + \max_{\substack{i=1,\dots,M \\ j=1,\dots,N}} \left(\sum_{k,l \in S(i,j)} |A(i,j;k,l)| + |B(i,j;k,l)| \right)$ ✓

Tehát a dinamika korlátos. ✓

2

a.) $f(x) > 0 \forall x$ igaz ($x \in \mathbb{R}^+$)

$$\frac{df}{dx} = -3\sin(3x) + \cos x < 0 \forall x \text{ nem igaz}$$

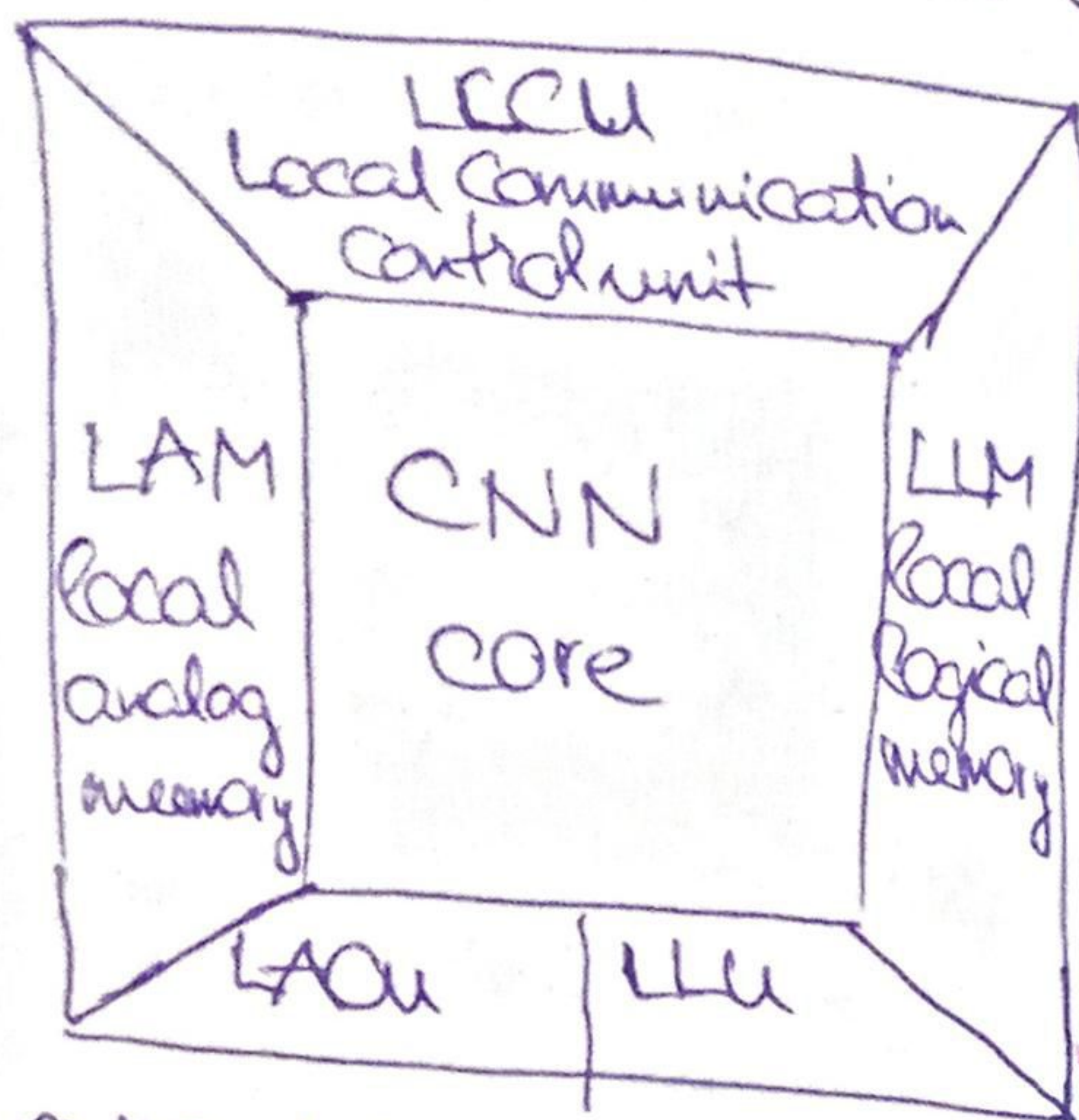
(pl. $x = \frac{\pi}{3}$ esetén $\frac{df}{dx}(\frac{\pi}{3}) = +3$) $\Rightarrow$ nem lehet Lyapunov ✓

b.) $f(x) > 0 \forall x$ igaz ($x \in \mathbb{R}^+$)

$$\frac{df}{dx} = 3 \cdot \frac{-1}{(x+2)^2} < 0 \forall x \in \mathbb{R}^+$$

Tehát a Lyapunov tulajdonságok teljesülnek,
az lehet Lyapunov fu. ✓

4. CNN-UM extended cell



CNN core : a cella működését megvalósító, állapotegyenlet szerint működő egység.

LCCU : műveletvégrehajtásért felelős, a központi egységgel kapcsolatot tart; ezen keresztül

elérhető be a program.

LAM : a cellák analog értékeit tárolni képes, (folytonos értékelésű) memória

LLM : logikai értékeket tároló memória

LAOU (Local analog output unit) : a cella be- és kimenetét kezelő egység

LLU (Local logical unit) : logikai műveletvégzésre képes egység

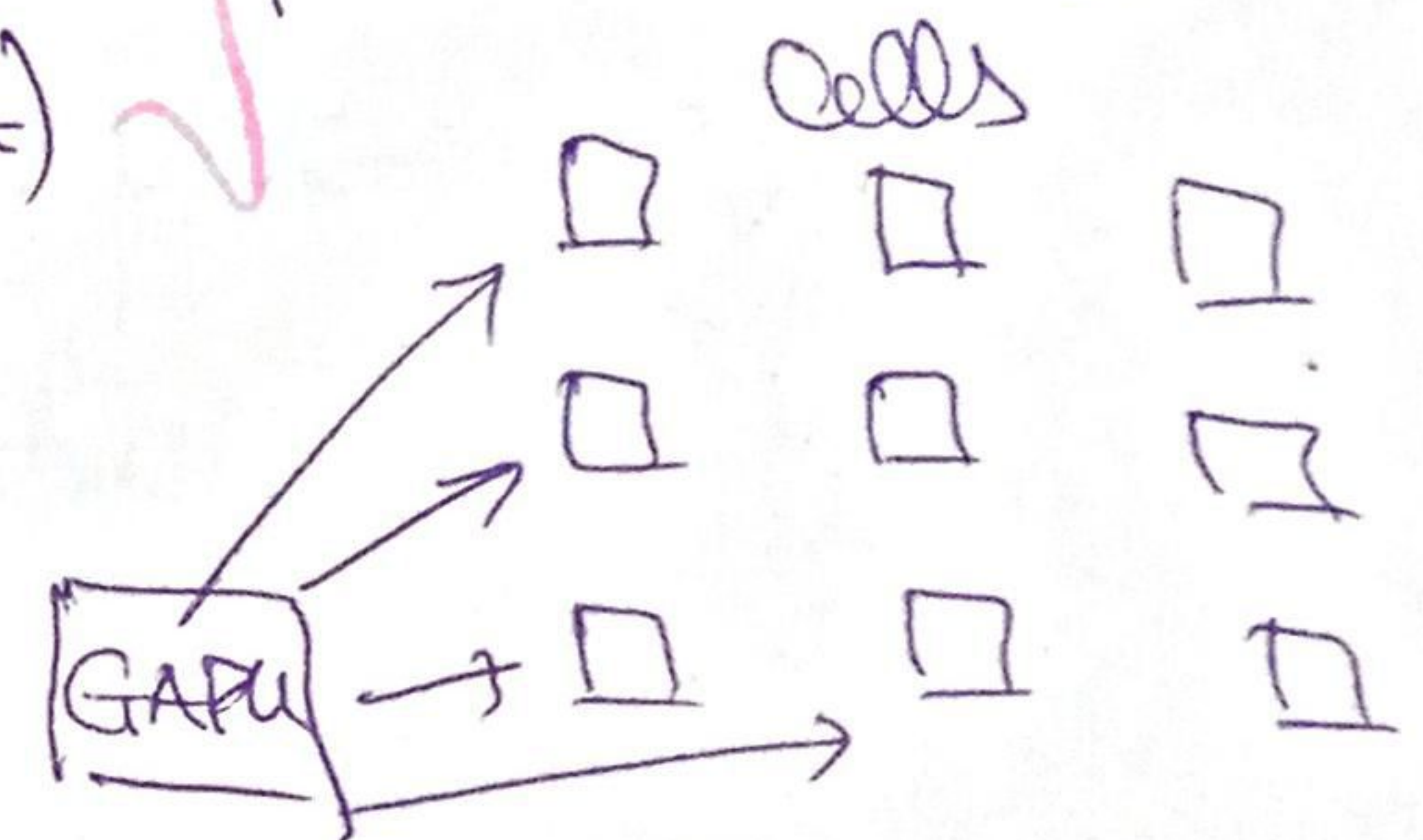
GAPU : a cellákat irányító központi vezérlő (Global Analog Processing Unit)

5. a.)

~~11444~~

Az i . sor j . celláját bíró egyenlet:

$$\dot{x}_{ij} = -x_{ij} + \sum_{k \in S_r(i,j)} A(i,j;k,r) y_{kj} + \sum_{k \in S_c(i,j)} B(i,j;k,r) u_{kj} + z.$$



Az ebben szereplő mennyiségek:

CsUTAK BALÁZS
ARDTWI

$\dot{x}_{ij}$ - a cella állapotváltozásának deriváltja

x_{ij} - a cella állapota (folytonos változó)

$S_r(i,j)$ - az (i,j) cella r sugarú környezetében
lévő cellák (k,l) indexeit tartalmazó halmaz,

$A(i,j;k,l)$ - az i,j cella ~~sz~~ függését írja le a
közomszédoktól, $(2r+1) \times (2r+1)$ mátrix, általában
 i,j -től független.

↓
pontosabban, ennek
 (k,l) -nek megfelelő eleme

$B(i,j;k,l)$ - mint az A template, csak a bemenetől
való függés

z - bias, általában konstans érték (eltolás)

B.) Template tervezés lépései:

1. eldöntjük, hogy propagáló-e a template

igen: A mátrix minden eleme paraméter
nem: A mátrix középső eleme paraméter,
a többi 0.

2. megvizsgáljuk ugyanannyira függ-e a kimenet a
közomszédoktól

amitől nem függ: B eleme 0
amitől egyformán: ~~az~~ paraméter
ugyanaz a paraméter
amitől különbözően: más paraméter

3. ha a működés szimmetrikus, $z=0$. Ha nem,
akkor paraméter

4. BP-plat alapján működés megtervezése.

C.1) A CNN állapotát leíró mátrix
A CNN din. rezonáló bemenet

A környezet előképzése,
MCNN objektum inicializálása

A simulációban alkalmazott
lépésköz (időintervallum)

A temlib-plus beállítása

MCNN.STATE

MCNN.INPUT1

Cnn-Setenv;

MCNN.TimeStep

MCNN.TemGroup =

'temlib-plus';

a.)

	C ₋₁	C ₀	C ₁	147
1	0	0	0	1
2	0	0	1	1
4	0	1	0	0
8	0	1	1	0
16	1	0	0	1
32	1	0	1	0
64	1	1	0	0
128	1	1	1	1

$$147 = 128 + 16 + 2 + 1$$

$$128 + 64 + 32 + 16 = 240$$

b.)

				240	
	0	0	0	0	0
	0	0	1	0	0
	0	1	0	0	0
	0	1	1	0	0
	0	0	0	1	1
	0	0	1	1	1
	0	1	0	1	1
	0	1	1	1	1

c.) A 110-es szabály.

A 240 szabály megegyezik.

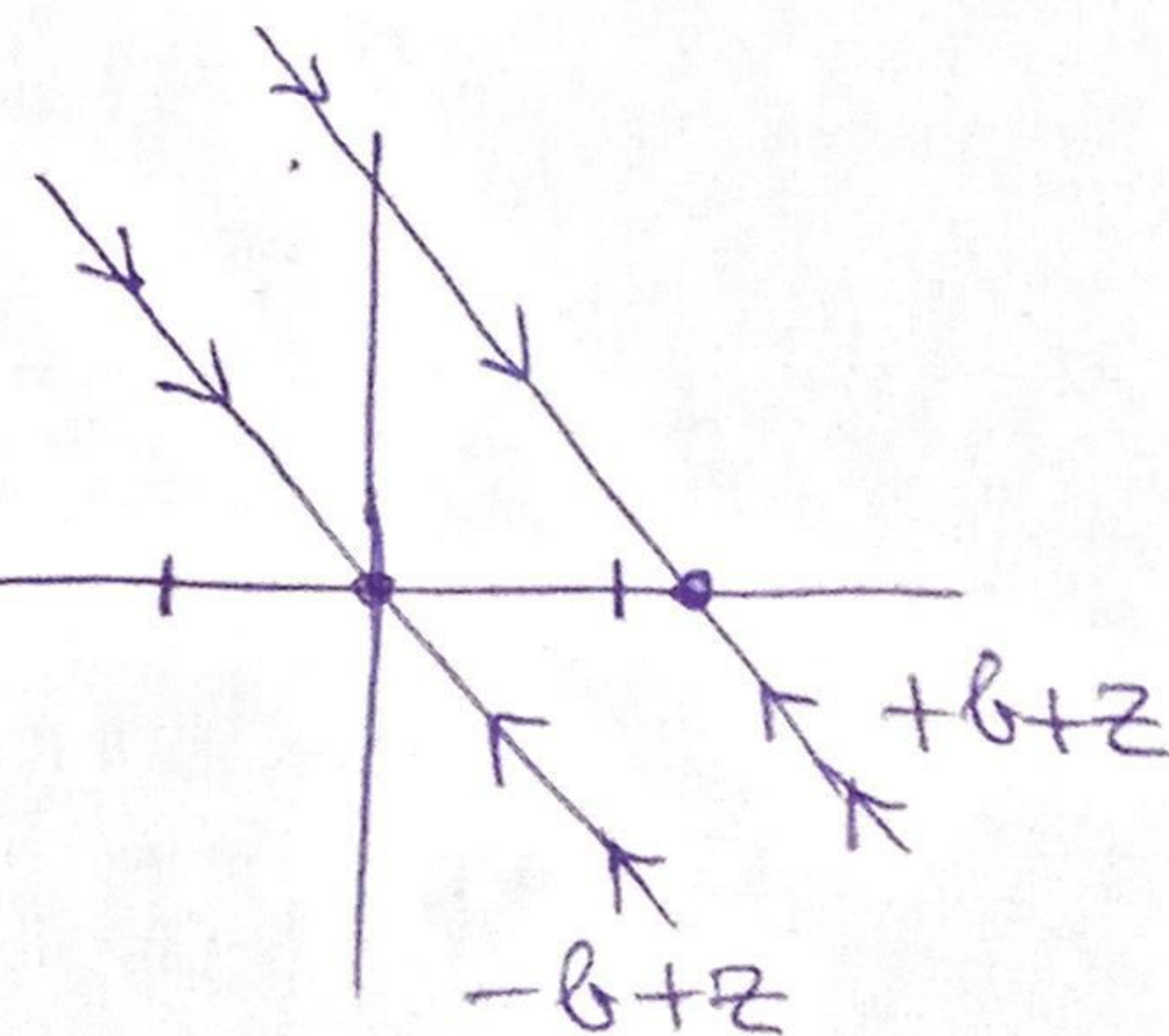
7. A = 0 (nem propagál; elég 1 fixpont bemenetől függően)

$$B = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \rightarrow \text{szomszédoktól nem függ}$$

Állapotegyenletek:

- felvett bemenet: $\dot{x} = -x + b + z$ (1)

- felvett bemenet: $\dot{x} = -x - b + z$ (2)



Mivel az (1) egyenes a $(0,0)$ ponton kell áthaladjon,
a (2) pedig az 1 felett kell metéz az Ox tengelyt,
 $2b > 1$ és $b = z$.

Tehát például $b=1, z=1$ megvalósítja a
kívánt működést,

2. LOGAND

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad z = -1.$$

igazságtábla:

x_0	u	
-1	-1	-1
-1	+1	-1
+1	-1	-1
+1	+1	+1

azaz u szerint:

$u = -1 \rightarrow$ a kimenet mindig -1

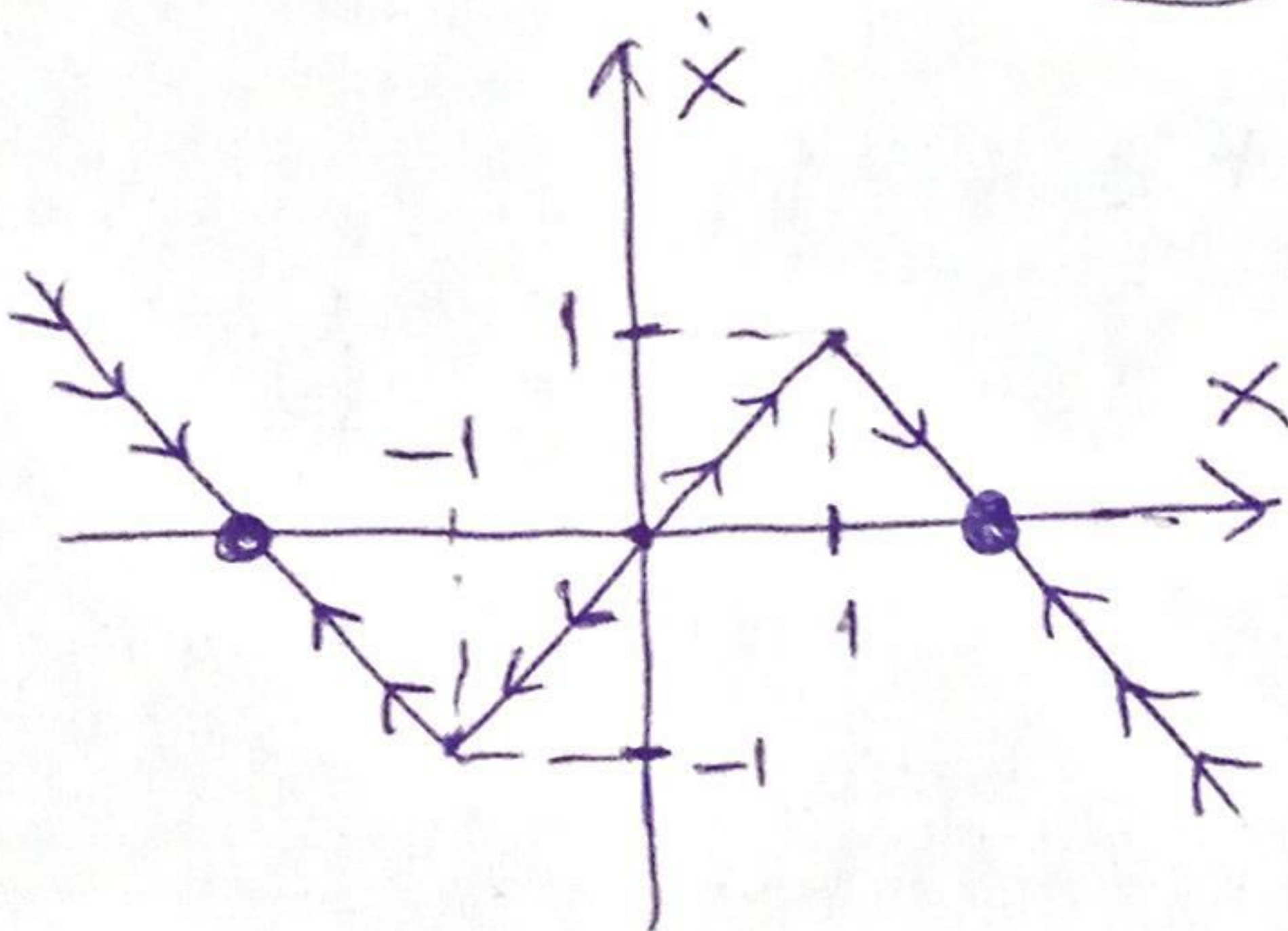
$u = 1 \rightarrow$ a kimenet a kezdeti
állapottól függ

($x_0 = -1 \Rightarrow -1$; $x_0 = +1 \Rightarrow +1$)

DP - ábrák:

$u = 1$:

$$\dot{x} = -x + 2y + \underbrace{(u-1)}_{=0}$$



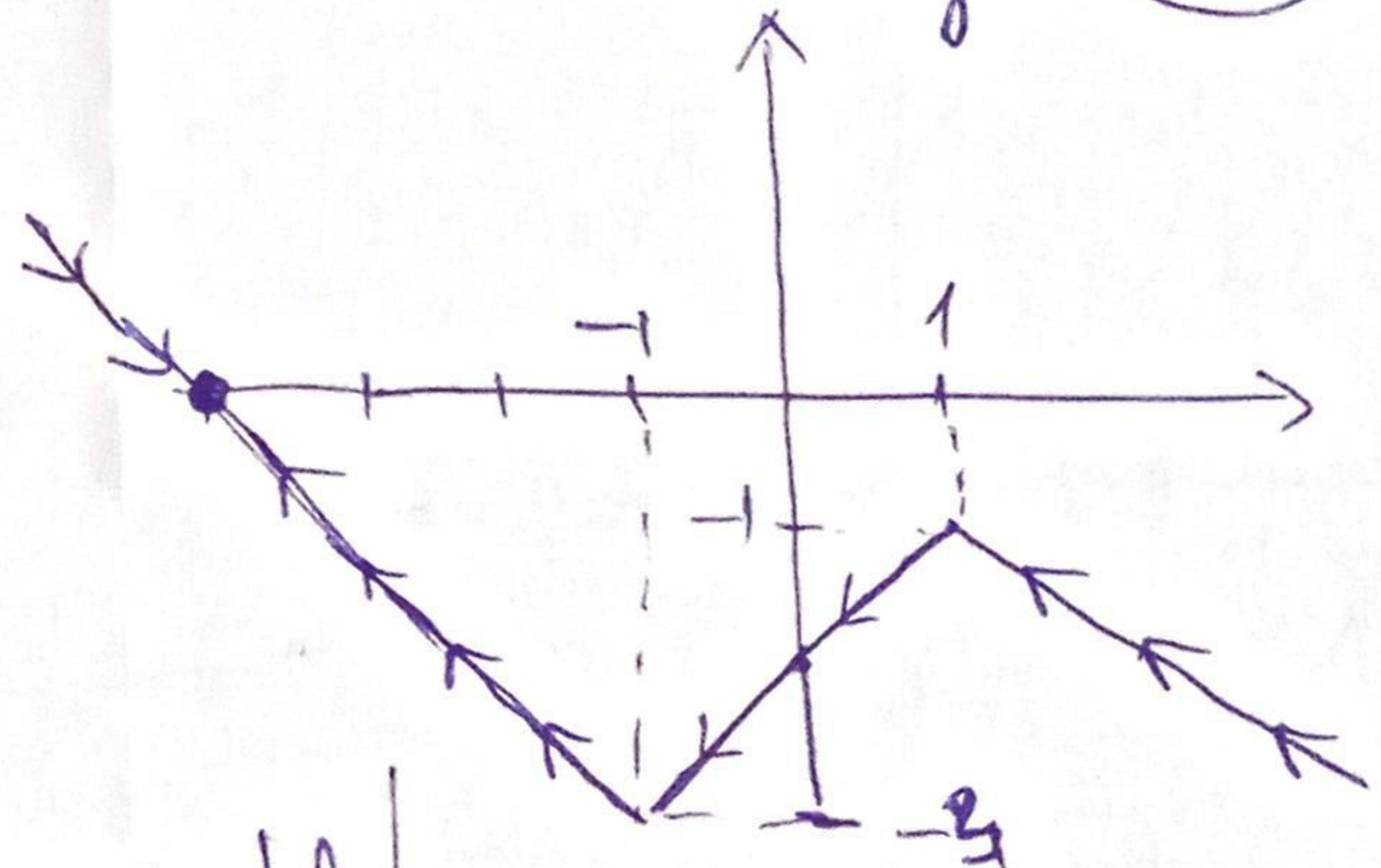
két fixpont

$x_0 \in (-\infty, 0) \Rightarrow$ a -2-be konvergál
(felér)

$x_0 \in (0, +\infty) \Rightarrow$ +2-be konvergál
(felér)

$u = -1$

$$\dot{x} = -x + 2y + \underbrace{(u-1)}_{=-2}$$



egyetlen fixpont $\rightarrow$

mindig felér

Látható, hogy a template valóban a LOGAND műveletet valósítja meg.

9. A template nem propagáló, a kimenet csak a bemenettől függ, kezdeti állapottól nem $\Rightarrow A = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$

A felismerendő minta alapján:

$$B = \begin{pmatrix} 0 & -b & 0 \\ 1 & -b & -b \\ b & b & b \end{pmatrix}, \text{ hiszen így } \sum B_n \text{ annál}$$

nagyobb, minél több pixel egyezik ($b > 0$).

A mintától nem eltérő bemenet esetén:

$$\dot{x} = -x + 7b + z$$

A mintától egy helyen eltérő:

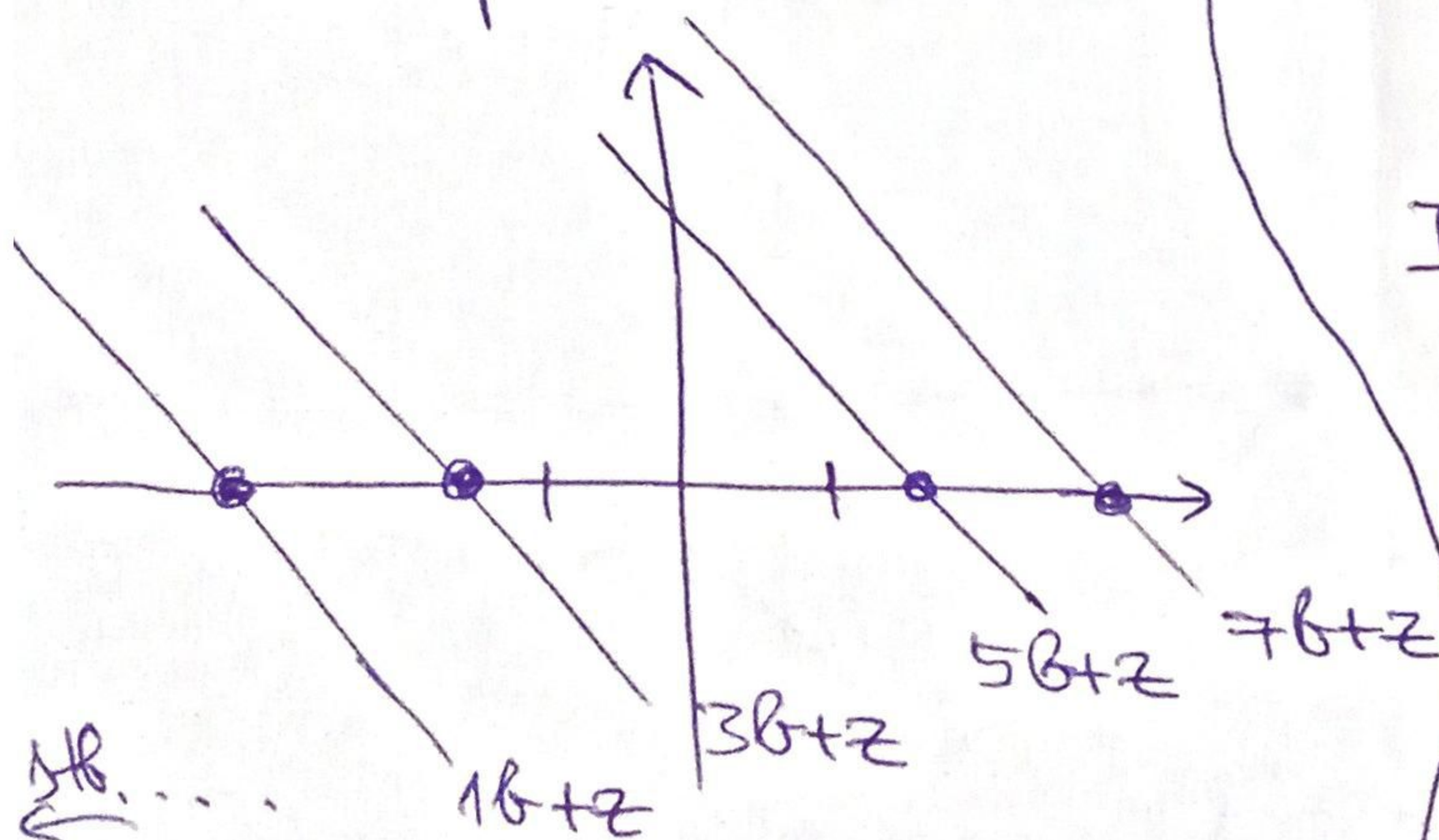
$$\dot{x} = -x + \underbrace{6b - b}_{5b} + z$$

A mintától kétféleképpen eltérő:

$$\dot{x} = -x + 3b + z$$

Stb.

DP-plot:



A helyes működés feltétele:

$$\begin{cases} 5b + z > 1 \\ 3b + z < -1 \end{cases}$$

$$\text{Innen } 2b > z \Rightarrow b > 1.$$

$$1 - 5b < z < -3b - 1$$

Legyen például $b = 2, z = -8$
Ekkor $5b + z = 2, 3b + z = -2$
tehát ez a feladatot elvégző
(redundáns) template.