



Matematikai Analízis III.

9. előadás.

Variációszámítás II.

2020. november 16.



Definíció. Adott két pont, (x_0, y_0) és (x_1, y_1) , ahol $x_0 < x_1$.

A MEGENGEDHETŐ FÜGGVÉNYEK halmaza:

$$\mathcal{C} = \{\phi : [x_0, x_1] \rightarrow \mathbb{R} \text{ kétszer folyt. diff-ható, } \phi(x_0) = y_0, \phi(x_1) = y_1\}.$$

A VARIÁCIÓSZÁMÍTÁS ALAPFELADATA:

$$\min_{\phi \in \mathcal{C}} I(\phi) =? \quad \text{ahol} \quad I(\phi) = \int_{x_0}^{x_1} F(x, \phi(x), \phi'(x)) \, dx$$

Megjegyzés. $F = F(x, u, u')$.

Tétel. (Szélsőérték szükséges feltétele)

Tfh vmely $u = u(x) \in \mathcal{C}$ fv minimalizálja az I funkcionált.

Ekkor az u függvény kielégíti az alábbi összefüggést:

$$L[u] := F'_u - \frac{d}{dx} F'_{u'} = 0.$$



Példa. Keressük meg az alábbi funkcionál szélsőértékeit:

$$I(u) = \int_0^{\pi/2} [(u')^2 - u^2] dx, \quad u(0) = 0, \quad u(\pi/2) = 1$$

$F(x, u, u') = (u')^2 - u^2$. (Az E-L egyenlet

$$L[u] = F'_u - \frac{d}{dx} F'_{u'} = 0.)$$

Most

$$F'_u = -2u \quad F'_{u'} = 2u' \quad \text{és} \quad \frac{d}{dx} (2u'(x)) = 2u''(x).$$

Behelyettesítve:

$$L[u] = -2u(x) - 2u''(x) = 0 \implies u'' + u = 0.$$



Tehát az $L[u] = 0$ feltételből: $u'' + u = 0$.

Ennek általános megoldása

$$u(x) = c_1 \cos(x) + c_2 \sin(x), \quad c_1, c_2 \in \mathbf{R}.$$

A peremfeltételek:

$$u(0) = 0, \quad u(\pi/2) = 1 \implies c_1 = 0, \quad c_2 = 1.$$

Egyetlen stacionárius megoldás van $u_0(x) = \sin(x)$.

$$I(u_0) = \int_0^{\pi/2} [\cos^2(x) - \sin^2(x)] dx = \int_0^{\pi/2} \cos(2x) dx = 0.$$

min. / max. / sem-sem?



Feladatok korlátozással

$$I(u) = \int_{x_0}^{x_1} F(x, u(x), u'(x)) dx \quad \longrightarrow \quad \min,$$

+ egyéb korlátozó feltétel:

$$J(u) = \int_{x_0}^{x_1} G(x, u(x), u'(x)) dx = C.$$

Megoldás: A jól ismert Lagrange-féle multiplikátor módszer.

$$K(u) := \int_{x_0}^{x_1} (F - \lambda G) dx = \int_{x_0}^{x_1} H(x, u(x), u'(x)) dx$$

funkcionálra vonatkozó Euler egyenletet kell megoldani.



Előző pl. folyt. Keressük meg az extrémális értékeket:

$$I(u) = \int_0^{\pi/2} \left((u')^2 - u^2 \right) dx, \quad u(0) = 0, \quad u(\pi/2) = 1$$

azzal az extra **korlátozással**, hogy

$$J(u) = \int_0^{\pi/2} 2u \, dx = 6 - \pi.$$

A Lagrange multiplikátor szabályt alkalmazva:

$$K(u) := I(u) - \lambda J(u) = \int_0^{\pi/2} \left((u')^2 - u^2 - 2\lambda u \right) dx.$$

Ekkor $H(x, u, u') = (u')^2 - u^2 - 2\lambda u$

$$\implies H'_u = -2u - 2\lambda \quad H'_{u'} = 2u'$$

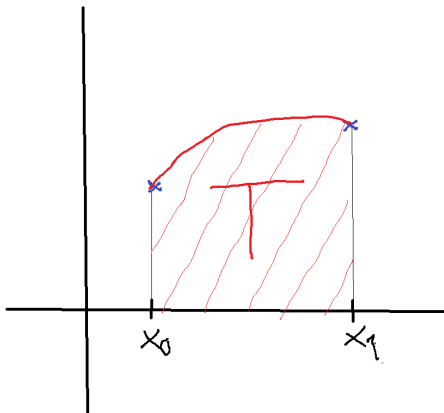
Az Euler-egyenlet: $L[u] = H'_u - \frac{d}{dx} H'_{u'} = 0, \implies u'' + u = -\lambda.$

$$\implies u(x) = A \cos(x) + B \sin(x) - \lambda \implies u_0(x) = \cos(x) + 2 \sin(x) - \lambda$$



További példák.

Feladat. $P_0(x_0, y_0)$ és $P_1(x_1, y_1)$ között a legrövidebb utat keressük, ha a két pontot összekötő görbe alatti terület adott T érték.





Feladat. (Az előző "megfordítása")

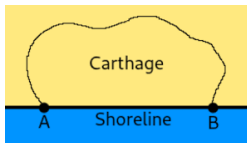
Tekintsük azon $u : [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}^+$ fv-eket, melyre

$$u(0) = u(1) = 0, \quad \text{és} \quad \int_0^1 \sqrt{1 + u'^2(x)} dx = L.$$

Keressük azt, amelyre:

$$T = \int_0^1 u(x) dx \longrightarrow \max?$$

Dido királynő feladványa





Több függvényt keresünk.

Példa. Adott \mathbb{R}^3 -ban két pont $P_0(x_0, y_0, z_0)$ és $P_1(x_1, y_1, z_1)$.

Ezeket összekötő görbe:

$$\{(x, y(x), z(x)), \quad x \in [x_0, x_1]\}$$

A görbe hossza:

$$l(y, z) = \int_{x_0}^{x_1} \sqrt{1 + y'^2(x) + z'^2(x)} dx.$$

Ennek minimumát keressük.



Több függvényt keresünk.

Matematikai megfogalmazás:

$$\mathcal{C} = \{ \phi_1, \dots, \phi_n : [x_0, x_1] \rightarrow \mathbb{R}, \phi_j(x_0) \text{ és } \phi_j(x_1) \text{ adottak}, j = 1, \dots, n \},$$

ahol minden koordinátafüggvény kétszer folyt. diff-ható.

A funkcionál, aminek szélsőértékét keressük:

$$I(\phi_1, \dots, \phi_n) = \int_{x_0}^{x_1} F(x, \phi_1(x), \dots, \phi_n(x), \phi_1'(x), \dots, \phi_n'(x)) \, dx,$$

$$\min_{\mathcal{C}} I(\phi_1, \dots, \phi_n) \rightarrow ?$$

Jelölés: F adott $(2n + 1)$ -változós fv, kétszer folyt. diff-ható fv

$$F = F(x, u_1, \dots, u_n, u_1', \dots, u_n').$$



Optimalitás szükséges feltétele

Módszer mint korábban.

Tfh $u = (u_1, \dots, u_n) \in \mathcal{C}$ minimalizál.

Perturbáljuk a j -dik fv-t, $\eta_j : [x_0, x_1] \rightarrow \mathbf{R}$, $\eta_j(x_0) = \eta_j(x_1) = 0$.

$$G_j(\varepsilon) := I(u_1, \dots, u_{j-1}, u_j + \varepsilon\eta_j, u_{j+1} \dots u_n).$$

$$\forall \varepsilon : G_j(0) \leq G_j(\varepsilon)$$

Definíció. (u_1, \dots, u_n) stacionárius, ha

$$G'_j(0) = 0 \quad \forall j = 1, \dots, n$$

minden lehetséges η_j perturbációra.



Szélsőérték szükséges feltétele

Az egyváltozós esethez hasonló számolással n db egyenletet kapunk.

Tétel.

Ha (u_1, \dots, u_n) stacionárius, akkor kielégíti az Euler egyenleteket :

$$L_j[u] = F'_{u_j} - \frac{d}{dx} F'_{u'_j} = 0 \quad j = 1, 2, \dots, n.$$

Ez az n ismeretlen függvényre DER, amely másodrendű, nemlineáris. Megoldása tipikusan nem trivi.



Speciális eset.

Tfh F nem függ közvetlenül x -től.

$$F(x, u_1, \dots, u_n, u'_1, \dots, u'_n) = F(u_1, \dots, u_n, u'_1, \dots, u'_n)$$

Ekkor az alapesethez hasonlóan igazolható:

Állítás. A fenti esetben az Euler egyenlet \forall megoldására $\exists c$:

$$E := F - \sum_{k=1}^n u'_k F'_{u'_k} = c$$

$$F(u_1(x), \dots, u'_1(x), \dots) - \sum_{k=1}^n u'_k(x) F'_{u'_k}(u_1(x), \dots, u'_1(x), \dots) = c.$$



Példa folyt. $L_j[u] = F'_{u_j} - \frac{d}{dx} F'_{u'_j} = 0$

A görbe hossza:

$$I(y, z) = \int_{x_0}^{x_1} \sqrt{1 + y'^2(x) + z'^2(x)} dx$$

Most $F(x, y, z, y', z') = \sqrt{1 + y'^2 + z'^2}$

2 Euler egyenlet van, 2 ismeretlen függvényt keresünk.

$$F'_y = F'_z = 0, \quad F'_{y'} = \frac{y'}{\sqrt{1 + y'^2 + z'^2}} \quad F'_{z'} = \frac{z'}{\sqrt{1 + y'^2 + z'^2}}$$

E-L egyenlet y -ra: $\frac{d}{dx} F'_{y'} = 0$, innen $F'_{y'} = c_1$

E-L egyenlet z -re: $\frac{d}{dx} F'_{z'} = 0$, innen $F'_{z'} = c_2$



Példa folytatása.

$$\left. \begin{aligned} \frac{y'(x)}{\sqrt{1 + y'^2(x) + z'^2(x)}} &= C_1 \\ \frac{z'(x)}{\sqrt{1 + y'^2(x) + z'^2(x)}} &= C_2 \end{aligned} \right\} \implies y'(x) = C_1, \quad z'(x) = C_2.$$

Tehát a legrövidebb út:

$$y(x) = C_1 x + D_1$$

$$z(x) = C_2 x + D_2,$$

ami egy térbeli egyenes paraméteres megadása. Szabad paraméterek illeszthetők. \checkmark



Folytatás?

Tegyük fel, hogy a két pont közti legrövidebb utat egy

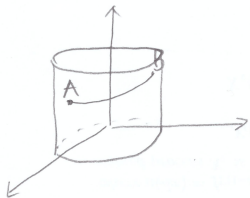
adott felületen keressük.

Pl. henger felületén.



Hengren geometris

- 1 -



$$A(x_0, y_0, z_0)$$

$$B(x_1, y_1, z_1)$$

$$x_0 = \cos \theta_0, \quad y_0 = \sin \theta_0$$

$$x_1 = \cos \theta_1, \quad y_1 = \sin \theta_1$$

Henger putrajai

$$x = \cos \theta$$

$$y = \sin \theta$$

$$z = z$$

$$\theta = \theta(t)$$

$$z = z(t), \quad t \in [0, 1]$$



$$\gamma(t) \begin{cases} x(t) = \cos \theta(t) \\ y(t) = \sin \theta(t) \\ z(t) = z(t) \end{cases}$$

$$\dot{x}^2(t) + \dot{y}^2(t) + \dot{z}^2(t) = \left(\sin^2 \theta(t) + \cos^2 \theta(t) \right) \dot{\theta}^2(t) + \dot{z}^2(t)$$

Integral:

$$\int_0^1 |\dot{\gamma}(t)| dt = \int_0^1 \sqrt{\dot{\theta}^2(t) + \dot{z}^2(t)} dt$$



Variációkémia feladat:

$$I(\theta, z) = \int_0^1 \sqrt{\theta'^2(t) + z'^2(t)} dt$$

$$\theta, z \in [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}$$

$$\theta(0) = \theta_0$$

$$\theta(1) = \theta_1$$

$$z(0) = z_0$$

$$z(1) = z_1$$



Trükk: két függvény helyett egyetlen:

$$\left. \begin{array}{l} \theta = \theta(t) \\ z = z(t) \end{array} \right\} \Rightarrow \theta = \theta(z) = ? \quad \left(z'(t) = \frac{dz}{dt} \right)$$

$$\int_0^1 \sqrt{\theta'^2(t) + z'^2(t)} dt = \int_{z_0}^{z_1} \sqrt{\theta'^2(z) + 1} dz$$

$$\cdot \frac{dz}{z'(t)dt}$$

(Felkér, hogy
 $z'(t) \neq 0$.
Feltételek...)



új feladat:

$$f(\theta) = \int_{z_0}^{z_1} \sqrt{\theta'^2(z) + 1} \, dz$$

$$\theta: [z_0, z_1] \rightarrow \mathbb{R} \quad \begin{aligned} \theta(z_0) &= \theta_0 \\ \theta(z_1) &= \theta_1 \end{aligned}$$

Mo ismerős \Rightarrow Lineáris

$$\theta(z) = \theta_0 + \frac{\theta_1 - \theta_0}{z_1 - z_0} (z - z_0) \quad \checkmark$$



Két alapelv

D'Alembert elv. Nyugalomban levő rendszer:

→ *minimális helyzeti energiára* törekszük.

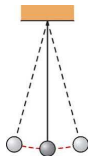
Pl. Villanypóznák közti vezetékek.



Hamilton elv. (Legkisebb hatás elve) Időben változó rendszer:

$$\int_{t_0}^{t_1} (T - U) dt \rightarrow \min \quad \text{"helyzeti-mozgási"}$$

Pl. Inga mozgása (Gyak.)





Mechanikai rendszer.

n szabadsági fok. Leírás a q_j mennyiségekkel, $j = 1, \dots, n$.

$$\underline{q} = (q_1, q_2, \dots, q_n)$$

+ időben változó: $\underline{q}(t) = (q_1(t), q_2(t), \dots, q_n(t))$, $t \in [t_0, t_1]$.

Sebessége a t idő pillanatban: $\underline{\dot{q}} = (\dot{q}_1, \dot{q}_2, \dots, \dot{q}_n)$.

A helyzeti energia $U(\underline{q}, \underline{\dot{q}})$, mozgási energia $T(\underline{q}, \underline{\dot{q}})$.

Természetes feltételek: $U(\underline{q}, \underline{\dot{q}}) = U(\underline{q})$ és $T(\underline{q}, \underline{\dot{q}}) = T(\underline{\dot{q}})$.



A mozgási energia $\approx \frac{mv^2}{2}$, ilyen alakú:

$$T(\underline{\dot{q}}) = \underline{\dot{q}}^T \underline{\mathbf{A}} \underline{\dot{q}}, \quad \underline{\mathbf{A}} \text{ egy szimmetrikus mátrix.}$$

$$T = \sum_{i,j} a_{ij} \dot{q}_i(t) \dot{q}_j(t), \quad a_{ij}(x, \underline{q})$$

Kiindulási állapot $\underline{q}(t_0)$, és a végállapot $\underline{q}(t_1)$. Merre megy?

A **Hamilton elv** szerint az optimális mozgás során

$$H(\underline{q}, \underline{\dot{q}}) = \int_{t_0}^{t_1} (T - U) dt \quad \longrightarrow \text{min.}$$

Most $F(t, \underline{q}, \underline{\dot{q}}) = T(\underline{\dot{q}}) - U(\underline{q})$, ezért az optimalitás szükséges feltétele:

$$F'_{q_j} = \frac{d}{dt} (T - U)'_{\dot{q}_j} = \frac{d}{dt} T'_{\dot{q}_j}, \quad j = 1, 2, \dots, n.$$



$T - U$ nem függ közvetlenül t -től, ezért az energiafüggvényre:

$$E = F(\underline{q}, \underline{\dot{q}}) - \underline{\dot{q}}F'_{\underline{\dot{q}}}(\underline{q}, \underline{\dot{q}}) \equiv c.$$

Lemma. Minden $T(\underline{\dot{q}})$ kvadratikus alakra $\underline{\dot{q}}T'(\underline{\dot{q}}) = 2T(\underline{\dot{q}})$.

($x \cdot (x^2)' = 2x^2$ analógiájára). Emiatt

$$E = F - \underline{\dot{q}}F'_{\underline{\dot{q}}} = (T - U) - 2T = -U - T \equiv c.$$

Ezért optimális esetben $U + T$ konstans, tehát az össz-energia nem változik.

Ez a klasszikus *energia megmaradási törvény*.



Másodrendű funkcionál.

Egyetlen függvényt keresünk, és az optimalizálandó funkcionál:

$$I(\phi) = \int_{x_0}^{x_1} F(x, \phi(x), \phi'(x), \phi''(x)) dx,$$

ahol az F fv. 4-változós, $F(x, u, u', u'')$.

A megengedett függvények halmaza \mathcal{C} :

$\{\phi : [x_0, x_1] \rightarrow \mathbb{R}$ négyszer folyt diff. $\phi(x_0), \phi(x_1), \phi'(x_0), \phi'(x_1)\sqrt{\}$.

$$\min_{\mathcal{C}} I(\phi) = ?$$



Másodrendű funkcionál.

Tegyük fel, hogy $u \in \mathcal{C}$ minimalizálja a költségfüggvényt.

Legyen η olyan *perturbáció*, melyre

$$0 = \eta(x_0) = \eta(x_1) = \eta'(x_0) = \eta'(x_1)$$

$$G(\varepsilon) := I(u + \varepsilon\eta) \implies G'(0) = 0.$$

Stb....

Tétel. Ha u optimalizál, akkor kielégíti az Euler egyenletet:

$$F'_u - \frac{d}{dx} F'_{u'} + \frac{d^2}{dx^2} F'_{u''} = 0.$$

Ez egy negyedrendű DE az u függvényre.



Minimális felszín probléma.

Példa. (*Plateau-feladat*) Keressük azt a kétváltozós függvényt, amelynek *felülete minimális* az adott peremfeltételek mellett.

$S \subset \mathbb{R}^2$, $u : S \rightarrow \mathbb{R}$. Kétváltozós függvény felszíne:

$$I(u) = \iint_S \sqrt{1 + (u'_x)^2 + (u'_y)^2} \, d(x, y), \quad (1)$$

és $u(x, y)$ előre rögzített minden $(x, y) \in \partial S$ -re.

A feladat kb:

Meghajlított zárt keret szappanos vízből kivéve: milyen a szappanhártya alakja? \rightarrow Épp a minimális felszínű lesz.



$$I(u) = \iint_S \sqrt{1 + (u'_x)^2 + (u'_y)^2} \, d(x, y) \longrightarrow \min?$$

A feladat *naiv* megoldása ez lenne:

$$u'_x = u'_y = 0,$$

tehát u konstans függvény.

Ekkor $I(u)$ értéke $A(S)$ konstans-szorosa lenne, ami valóban minimális.

Mi lehet gond?

Ez azonban csak akkor megoldás, ha a konstans függvény *megengedett*, vagyis ha u eleget tesz a peremfeltételeknek.



$$I(u) = \iint_S \sqrt{1 + (u'_x)^2 + (u'_y)^2} \, d(x, y) \longrightarrow \min?$$

Speciális esetként legyen $S = \{x^2 + y^2 \leq 1\}$, az origo középpontú egységkör. Adott

$$u(x, y) = \sin(3x) \cos(3y), \quad \text{ha } x^2 + y^2 = 1$$

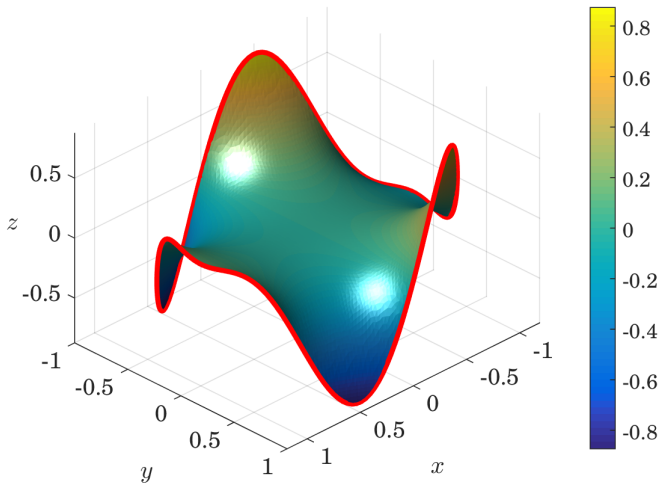
peremfeltétel mellett keressük a függvény felszínének minimumát.

Vajon mi lesz? Konstans fv nem megengedett!

A feladat megoldása az következő ábrán látható:



$$u(x, y) = \sin(3x) \cos(3y), \quad \text{ha } x^2 + y^2 = 1$$



Hogy találhatjuk meg ezt a megoldást?